

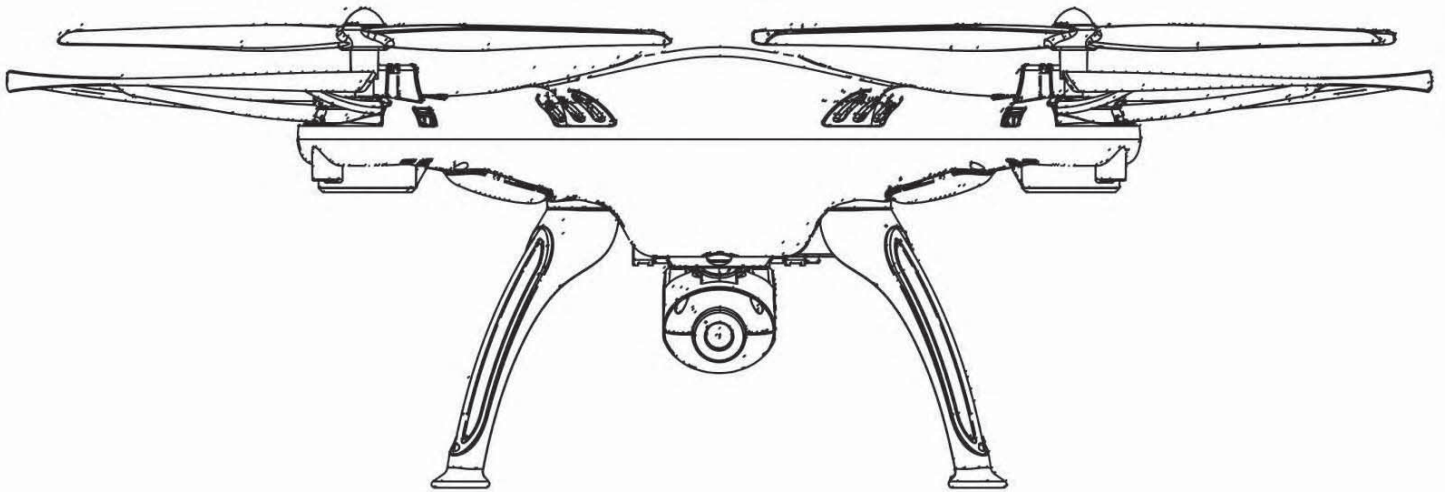


X GYRO REMOTE CONTROL SERIES

5HW 2.4G



4Kanal 2.4Ghz Quadrocopter Luftdruck-Höhenstabilisiert 6-Achsen Kreiselstabilisierung



BEDIENUNGSANLEITUNG

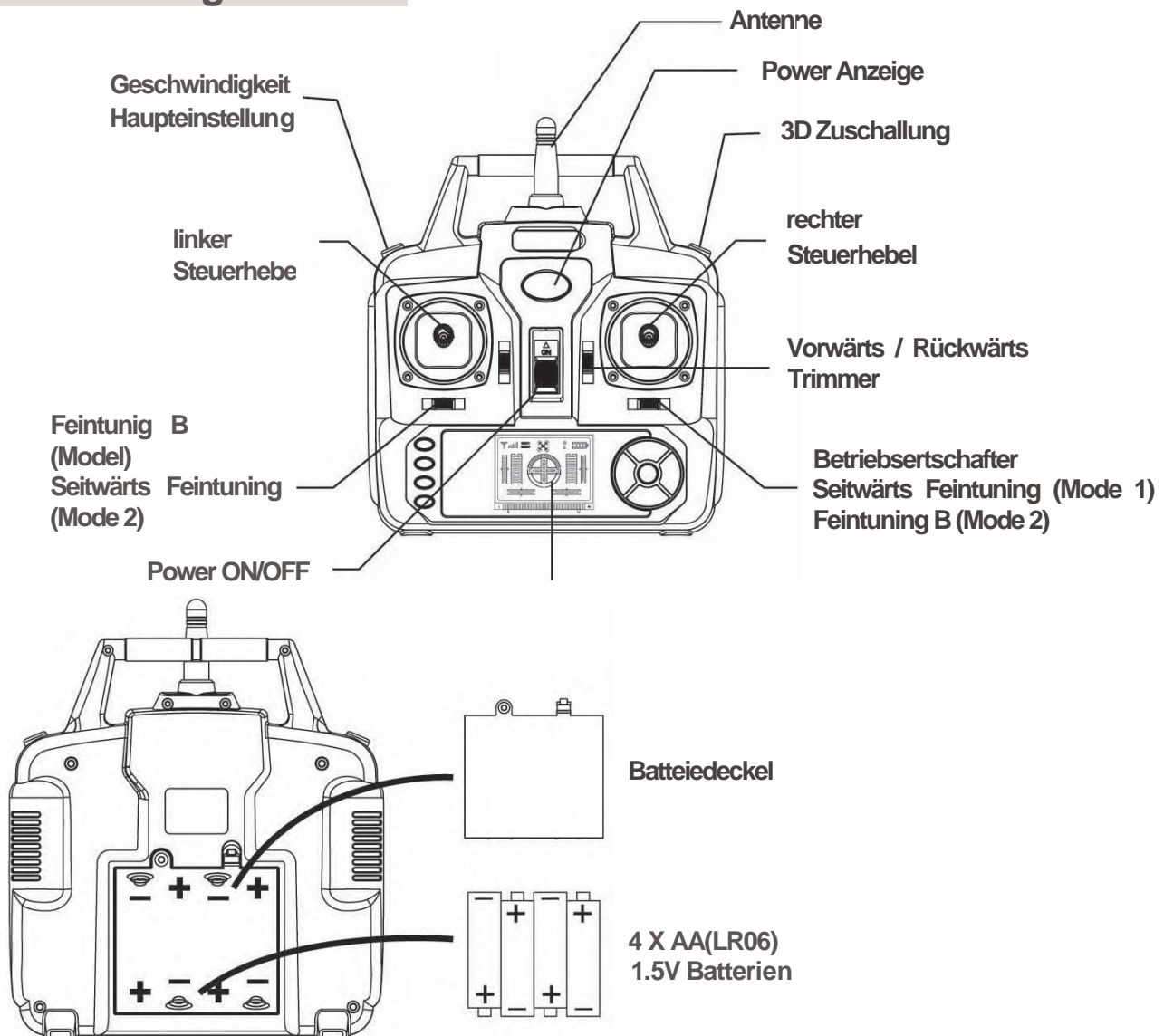
IMPLEMENT STANDARD: GB/T26701-2011

Haupteigenschaften

- Die spezielle Vier-Achsen-Struktur macht den Quadrocopter im Flug flexibler und schneller. Er kann Indoor und Outdoor geflogen werden. Outdoor ist der Quadrocopter sehr windstabil.
- Präziser Schwebeflug durch Sechs-Achsen-Gyroskop.
- Der Aufbau des Modells ermöglicht eine einfache und bequeme Wartung und Montage.
- Mit 360° 3D-Funktion für einen atemberaubenden Flug.
- Headless-Funktion zur einfachen Flugkontrolle.
- WIFI- Echtzeit-Video & Fotoaufnahmen
- Brandneue automatische Höhenstabilisierung durch Luftdruck-Sensoren

Lernen Sie Ihren Sender kennen

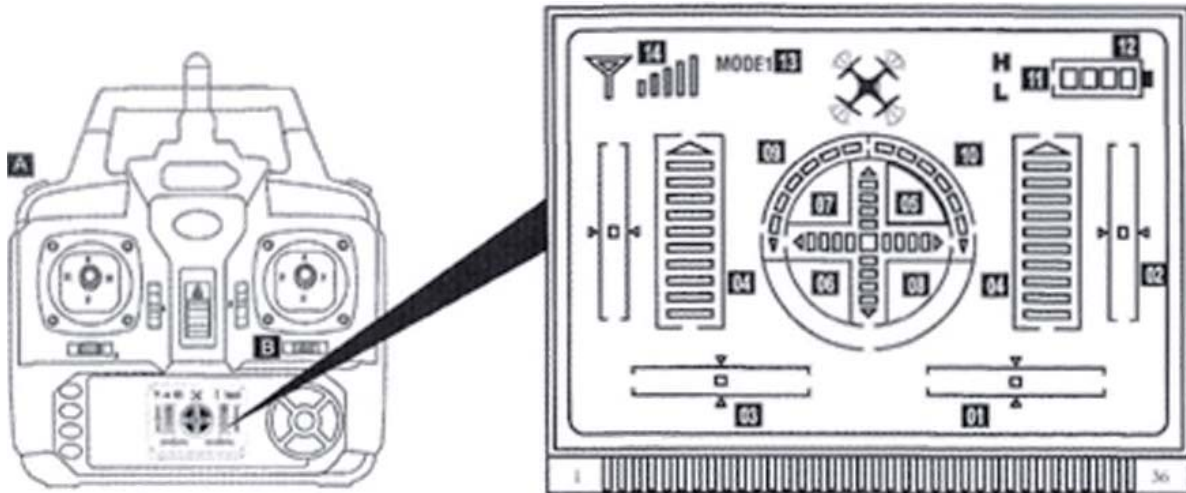
Fernsteuerungs Sender



Batteriewechsel: Öffnen Sie das Batteriefach und legen Sie 4 AA Batterien 1,5 V mit der richtigen Polung in das Batteriefach. Schließen Sie das Batteriefach wieder.

- ! 1. Achten Sie auf die richtige Polung der Batterien.
- 2. Mischen Sie keine alten und neuen Batterien.
- 3. Keine unterschiedlichen Batterietypen verwenden

Fernsteuerung, Tastatur und LCD Monitor



01. Seitwärts Feinabstimmung: Zeigt die Einstellung der Seitwärts Einstellungen (Li/Re Fein-Tuning in Mode2)
02. Vorwärts/Rückwärts Feinabstimmung: Zeigt die Einstellung der Vor- und Rückflugeinstellungen.
03. Drehen Feinabstimmung: Zeigt die Einstellung der Recht/Links Dreheinstellungen (Seitw. Fein-Tuning in Mode2)
04. Gashebelanzeige
05. Vorwärts Gaseinstellungen.
06. Rückwärts Gaseinstellungen.
07. Links Neigungseinstellungen
08. Rechts Neigungseinstellungen
09. Linksdrehung
10. Rechtsdrehung
11. Hohe/niedrige Geschwindigkeit: Drücken Sie die Taste "A" für einige Sekunden, um zwischen hoher Geschwindigkeit oder Niedriggeschwindigkeitsmodus umzuschalten.
12. Batterieanzeige
13. Modusanzeige. Mode2 ist eingestellt. Schalter B beim Anschalten nach rechts schaltet in Mode1.
14. Signal zeigt: Empfangsstärke

Anbau der Landekufen & des Rotorschutzes

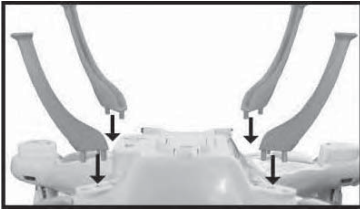


Abbildung 1

1. Legen Sie die Standfüße in die Haltepunkte unter dem Hauptkörper wie in (Abb 1) gezeigt

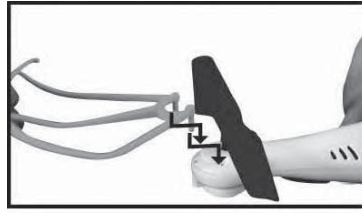


Abbildung 2

2. Installieren Sie die Rotorblätter und den Rahmen um die Rotoren zu schützen Befestigen Sie an jeder Ecke die Sicherungsschraube. (Abb. 2-3).

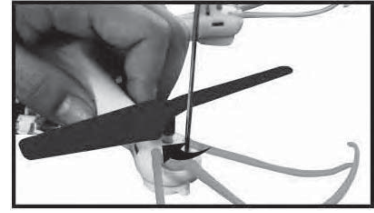


Abbildung 3

Zubehöriinstallation für WiFi-Echtzeit-Übertragung

Installation der Smartphonebefestigungsklemme

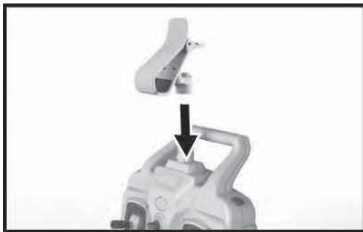


Bild (1)



Bild (2)

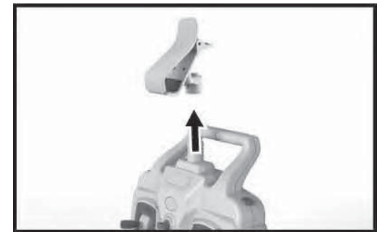


Bild (3)

- 1 Befestigen Sie die Smartphonebefestigungsklemme auf der Antenne der Fernbedienung
- 2 Drücken Sie hinten auf die Smartphonebefestigungsklemme um Ihr Smartphone einzusetzen
- 3 Halten Sie die Smartphonebefestigungsklemme fest und ziehen Sie sie nach oben um sie zu entfernen.

WiFi-Software herunterladen und installieren

Installationssoftware

Bei Android-Smartphone laden Sie die Software bitte unter www.symatoys.com herunter oder scannen Sie den zweidimensionalen Code um die Software zu installieren.

Bei Iphone IOS, laden Sie die Software bitte vom APP Store herunter um Syma FPV-Software zu installieren oder scannen Sie den zweidimensionalen Code für die Syma FPV-Software.

Achtung: Der QR-Code ist aussen auf der farbigen Box oder auf der Rückseite dieser Anleitung.

2. Verbindungsbeschreibung

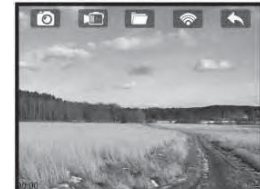
Leuchtet die Anzeigenlampe des FPV grün, ist es mit dem Modell verbunden. Das rote Licht blinkt langsam für 20 Sekunden um zu warten, dass es sich mit dem Telefon verbindet. Drücken Sie auf "Einstellungen" des Telefons, öffnen Sie WiFi und finden Sie "FPV WiFi****" in der WiFi-Suchliste. Drücken Sie "verbinden" bis "Verbunden" angezeigt wird. Jetzt verlassen Sie die Einstellungsoptionen, öffnen Sie die Syma FPV Software, klicken Sie auf die "Start"-Anzeige und geben Sie die Steuerschnittstelle ein. Das Bild wird nun auf dem Bildschirm angezeigt. Ist das WiFi-Signalvoll, zeigt es das stärkste Signal im Augenblick an.



1. Öffnen Sie die Software Syma FPV



2. Drücken Sie den "START"-Button



3. Dieses Bild erscheint auf dem Bildschirm.

3. Symbolbeschreibung Echtzeit-Schnittstelle



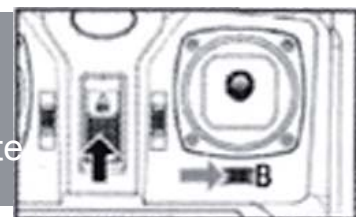
1. Rückkehr
2. WiFi-Signal
3. Telefon- und Video-Check
4. Video
5. Foto
6. Zeitanzeige

4. Echtzeit-Luftaufnahme

Foto und Video: Wenn die WiFi-Kamera im Normalzustand ist, klicken Sie auf das Foto- oder Video-Symbol auf der Echtzeitschnittstelle um Fotos oder Videos aufzunehmen. (Dateien von Fotos oder Videos können im Ordner "Foto-und-Video-Check" überprüft werden.)

Controller-Modi und Anweisungen

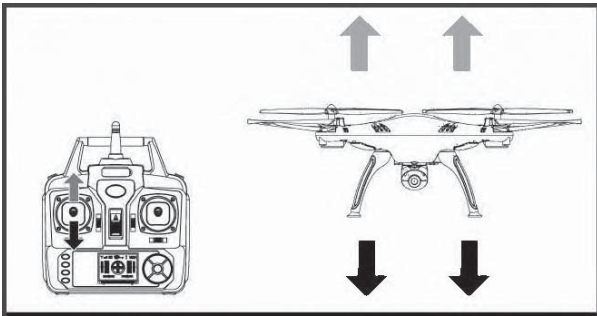
Der Sender hat zwei Modi eingebaut, Modus 1 und Modus 2, für die verschiedenen Kundenansprüche. Schieben Sie die Taste B nach rechts und halten diese. Wenn der Modus umgesprungen ist, lassen Sie die Taste los und fliegen Sie in Ihrem gewählten Modus



MODE 2

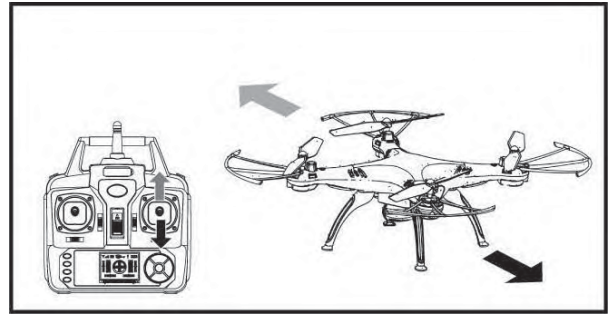
Betrieb im Mode 2

Starten und Landen



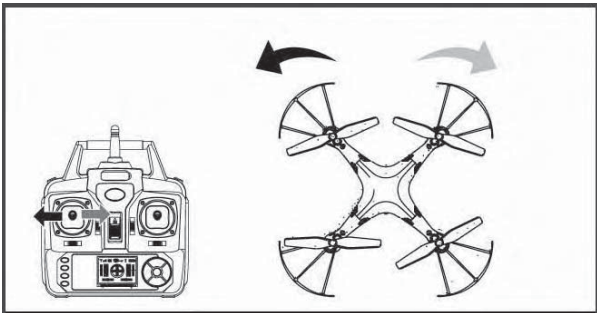
Drücken Sie langsam den Gashebel nach vom: Der Quadrocopter startet. Ziehen Sie langsam den Gashebel zurück Der Quadrocopter landet

Vorwärts und Rückwärts



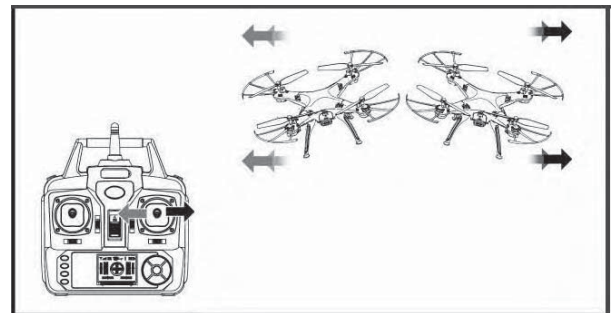
Drücken Sie den Richtungshebel nach oben oder unten, fliegt der Quadrocopter vorwärts oder rückwärts.

Rechts und Links drehen



Ziehen Sie das Gas nach links oder rechts, der Quadrocopter fliegt nach links oder rechts.

Seitwärts fliegen



Ziehen Sie den Richtungshebel nach links oder rechts, fliegt der Quadrocopter nach links oder rechts.

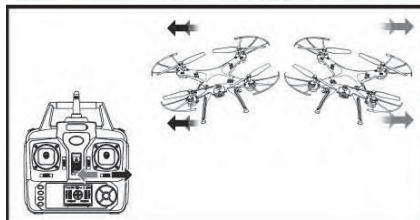
Feineinstellungen

Vorwärts Rückwärts Feineinstellungen



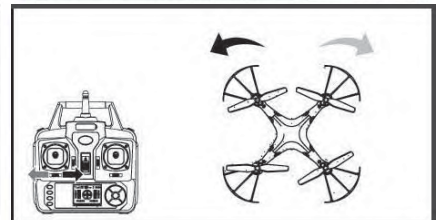
Wenn der Quadrocopter automatisch vorwärts / rückwärts fliegt. Können Sie das mit dem Feinabstimmungsknopf korrigieren.

Seitwärts Feineinstellungen



Wenn der Quadrocopter automatisch seitwärts fliegt. Können Sie das mit dem Feinabstimmungsknopf korrigieren.

Drehen Feineinstellungen

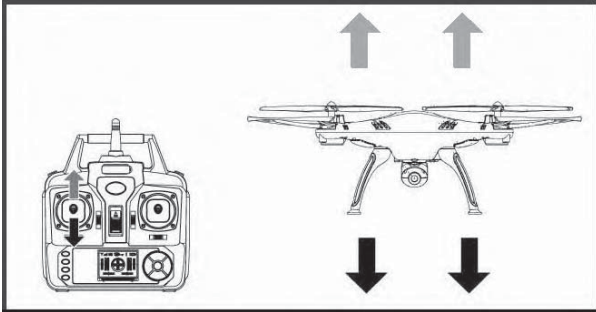


Wenn der Quadrocopter automatisch dreht Können Sie das mit dem Feinabstimmungsknopf korrigieren.

MODE 1

Betrieb im Mode 1

Starten und Landen



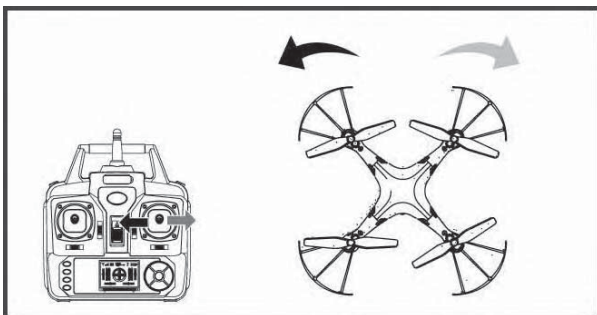
Drücken Sie langsam den Gashebel nach vorne: Der Quadrocopter startet
Ziehen Sie langsam den Gashebel zurück: Der Quadrocopter landet

Vorwärts und Rückwärts



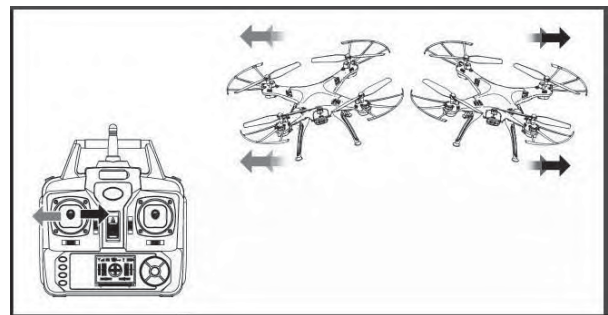
Drücken Sie den Richtungshebel nach oben oder unten, fliegt der Quadrocopter vorwärts oder rückwärts.

Rechts und Links drehen



Ziehen Sie den Richtungshebel nach links oder rechts, der Quadrocopter fliegt nach links oder rechts.

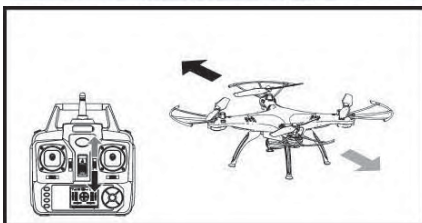
Seitwärts fliegen



Ziehen Sie das Gas nach links oder rechts, fliegt der Quadrocopter nach links oder rechts.

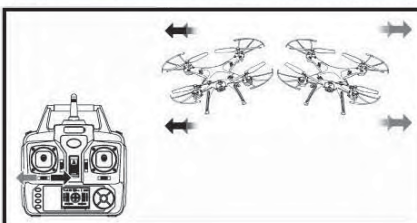
Feineinstellungen

Vorwärts Rückwärts Feineinstellungen



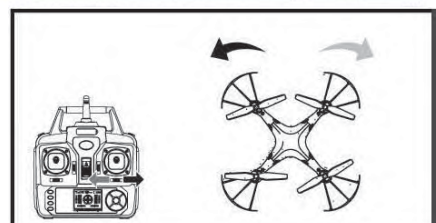
Wenn der Quadrocopter automatisch vorwärts / rückwärts fliegt. Können Sie das mit dem Feinabstimmungsknopf korrigieren.

Seitwärts Feineinstellungen



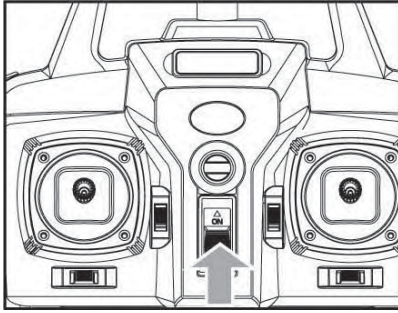
Wenn der Quadrocopter automatisch seitwärts fliegt. Können Sie das mit dem Feinabstimmungsknopf korrigieren.

Drehen Feineinstellungen

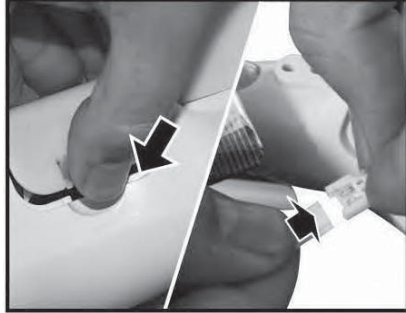


Wenn der Quadrocopter automatisch dreht. Können Sie das mit dem Feinabstimmungsknopf korrigieren.

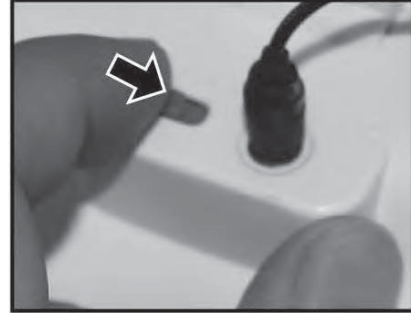
Bereit zum ersten Flug



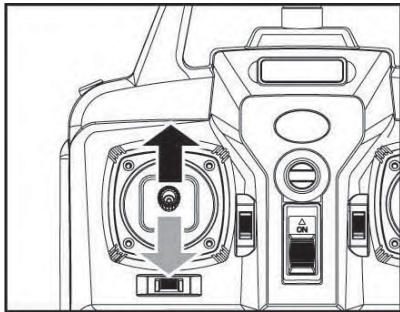
1. Drücken Sie den On/OFF Schalter.



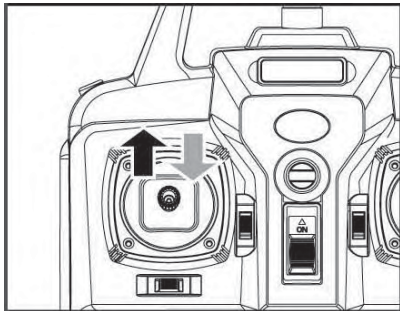
2. Öffnen Sie das Batteiefach und verbinden den Stecker mit dem Quadrocopter.



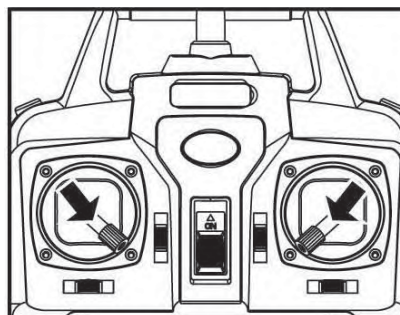
3. Verbringen Sie den Akku in das Batterie-fach und verschließen dieses. Stellen Sie den Schalter auf ON.



4. Drücken Sie den Gashebel in die höchste Position, und dann schnell wieder in die unterste Position. Die Positionslichter hören auf zu blinken und leuchten dauernd. Dies zeigt, dass der Quadrocopter mit dem Sender verbunden ist. Der Quadrocopter ist bereit zum Flug.



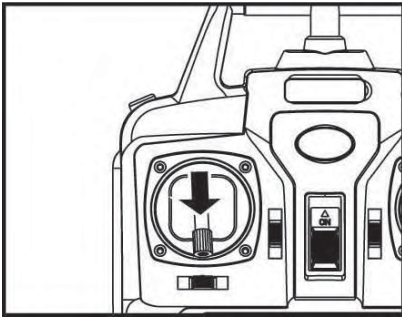
4.1a. Drücken Sie den Gashebel in die höchste Position und lassen Sie ihn wieder los. Die Motoren starten mit langsamer Geschwindigkeit.



ALTERNATIV:

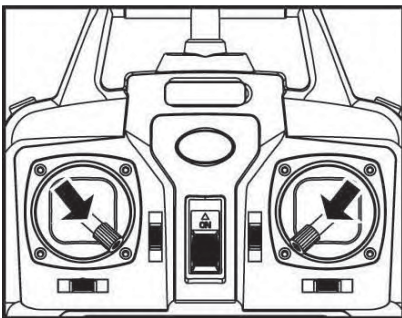
4.1b. Ziehen sie beide Steuerhebel nach unten und nach innen. Die Motoren starten mit langsamer Geschwindigkeit.

Abschaltung des Copters



5.1a. Halten Sie den Gashebel nach unten gezogen für 2 bis 3 Sekunden. Die Motoren stoppen.

ALTERNATIV:

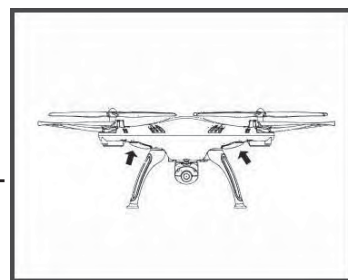


5.1b. Ziehen sie beide Steuerhebel nach unten und nach innen. Die Motoren stoppen.

Funktionsbeschreibung

1. Niedrigspannung Anzeige

Wenn die 4 Anzeigeleuchten an der Unterseite des Fluggerätes zu blinken beginnen, fliegen Sie das Gerät sofort zu einem sicheren Landeplatz. Die Spannung des Akkus ist nicht mehr ausreichend.



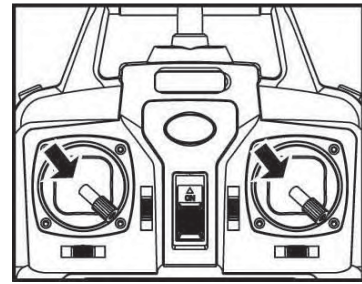
2. Überstromschutz

Stürzt das Fluggerät mit rotierenden Flügeln ab oder bleibt stecken, schaltet sich der Überstromschutz ein.



3. Horizontalkorrekturfunktion

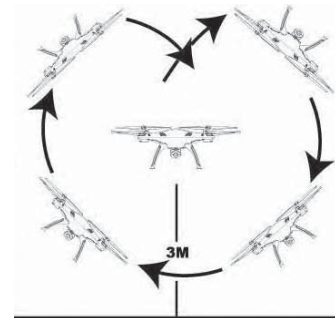
Legen Sie den Quadrocopter auf eine horizontale Position. Ziehen Sie beide Steuerhebel in die untere rechte Ecke und halten Sie sie für ca 2-3 Sekunden. Die Positions-Anzeige des Quadrocopters beginnt schnell zu blinken und Leuchtet dann wieder normal. Das Reset wurde erfolgreich durchgeführt.



4. 3D Eversion

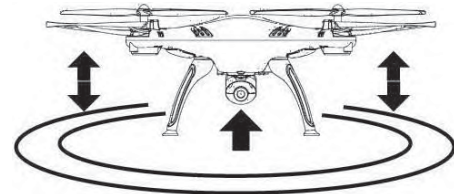
Wenn Sie mit der Grundsteuerung vertraut sind, haben Sie die Möglichkeit weitere spannende Tricks durchzuführen. Ab einer Höhe von 3m drücken Sie die 3D-Eversion Taste an der hinteren rechten Seite des Senders. Drücken Sie das Seitenruder in eine Richtung Ihrer Wahl. Es gibt ein 360° Drehung!

Tip: 3D Flug geht am besten mit vollgeladenem Akku!



Beachten Sie:

Ihr Quadrocopter ist mit einem Höhenstabilierungs-System ausgestattet! Im Schwebeflug müssen Sie keine, oder nur geringfügige Korrekturen am Gashebel vornehmen um die Höhe zu halten.



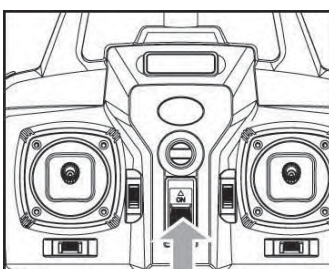
5. Wurf-Start Fluganweisungen

Dank des 6-Achsen-Gyroskops können Sie den Quadrocopter in die Luft werfen und dann schnell Gas geben. Durch den Gyro wird das Fluggerät sofort stabilisiert und schwebt sanft durch die Luft. Das funktioniert ebenfalls wenn der Quadrocopter rollt.

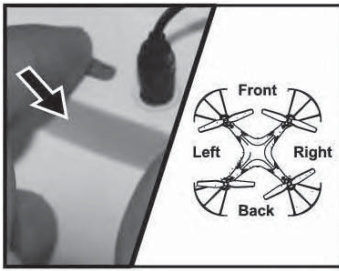


6. Headless-Funktion

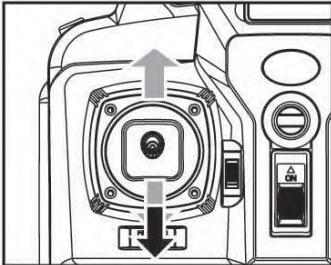
Start Vorbereitung / Einrichtung



1. Schalten Sie den Power Schalter an der Fernbedienung ein.



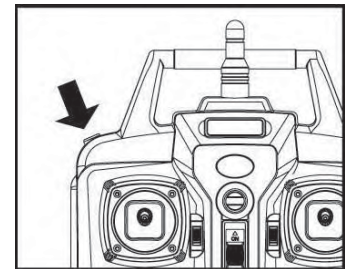
2. Nachdem Sie den Akku mit dem Quadrokofter verbunden haben und den Power Schalter auf ON gestellt haben,richten Sie die Front des Quadrokofter genau in die Richtung, die Sie als vorwärts definieren möchten.



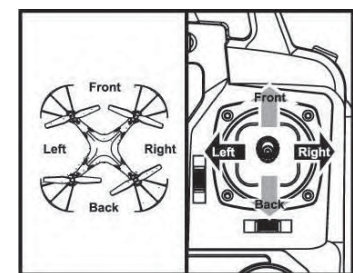
3. Schieben Sie jetzt den Gashebel einmal auf die höchste Stufe und wieder zurück auf die niedrigste Stufe. Es gibt ein deutliches Signal an der Fernbedienung was bedeutet dass die Definition der Vorwärts-Richtung erfolgreich abgeschlossen ist.

2. Wechsel zwischen den Funktionen

1. Nach der Frequenzmodulation ist das Flugzeug im Standard Modus. Die Leuchtanzeige am Quadrokofter leuchtet. Um den Modus zu wechseln den oberen linken Schalter für 2 Sekunden betätigen. Es ertönt ein "DDD" Signal. In diesem Moment werden die neuen Einstellungen übernommen. Wenn ein langes 'D' ertönt ist der Wechsel abgeschlossen. Die vier Leuchten am Quadrokofter blinken innerhalb von 4 Sekunden einmal.

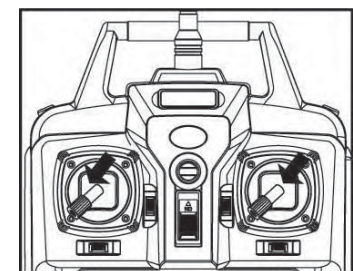


2. In diesem Zustand ist es nicht nötig zu wissen wo vorn oder hinten ist. Dies ist nur wichtig um die Richtungssteuerung am Quadrokofter zu kalibrieren.



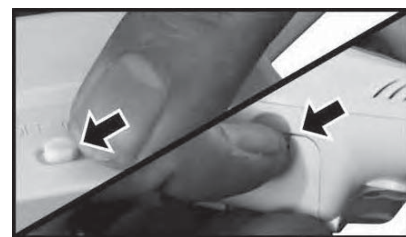
3. Korrektur Vorwärts

1 Nach einem Absturz ist lediglich die Steuerung zu korrigieren. Gashebel und Steuerhebel gleichzeitig nach links unten ziehen. Die Leuchtanzeige am Quadrokofter blinkt langsam für 3 Sekunden. Somit ist die Korrektur vollzogen.



Akku aufladen

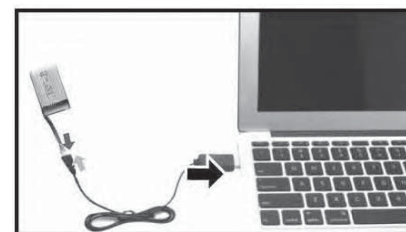
1. Schalten Sie den Power Schalter am Quadrokofter auf OFF. Danach öffnen Sie das Batteriefach.



2. Trennen Sie vorsichtig den Akku vom Quadrokofter an der Steckverbindung.



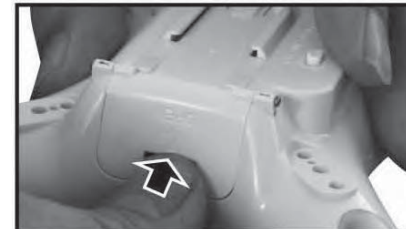
3. Um den Akku zu laden, nehmen Sie das USB-Kabel und verbinden dieses mit dem Akku. Stecken Sie den USB-Stecker in den PC oder das USB-Ladegerät. Während des Ladevorgangs leuchtet die Anzeige auf dem USB-Kabel. Sie erlischt, wenn der Ladevorgang abgeschlossen ist.



Wichtig:

Beim Laden des Akkus über den Computer, entfernen Sie das Ladekabel vor dem Herunterfahren des Computers. Im ausgeschalteten Zustand wird der Akku nicht geladen.

4. Setzen Sie den Akku wieder in den Quadrokofter ein. Danach schließen Sie das Batteriefach wieder.



Ladezeit: ca 130 Minuten - Flugzeit ca. 7,5 Minuten

Vorsicht beim Laden des Akkus

1. Laden Sie den Akku an einem trockenen und gut belüfteten Platz auf.
2. Entfernen Sie den Akku vor dem Laden aus dem Quadrokofter Laden Sie den Akku nur unter Aufsicht eines Erwachsenen.
3. Laden Sie den Akku nicht unmittelbar nach dem Flug. Prüfen Sie, ob der Akku abgekühlt ist. Ansonsten besteht Brandgefahr und der Akku kann anschwellen.
4. Bitte verwenden Sie nur das Original USB-Ladegerät. Wurde der Akku lange nicht benutzt oder ist dieser "angeschwollen", tauschen Sie ihn bitte aus.
5. Auch wenn Sie den Akku für längere Zeit nicht benutzt haben, verliert er dennoch Spannung. Wurde der Akku zu oft geladen und entladen, verkürzt dies seine Lebenszeit.

Installation der WiFi-Kamera

Demontageschritte der Kamera

1. Ziehen Sie das Netzkabel von der Kamera ab, wie in der Abbildung (1) gezeigt.
2. Drücken Sie den Sicherheitsverschluss des unteren Rumpfes nach unten und ziehen Sie gleichzeitig die Kamera nach vom ab.



Abb. 1



Abb. 2

Installation der Kamera

1. Schieben Sie die Kamera in die Position wie abgebildet (1)
2. Verbinden Sie die Verbindungslinie der Kamera mit dem Netzteil des Rumpfes wie abgebildet (2)

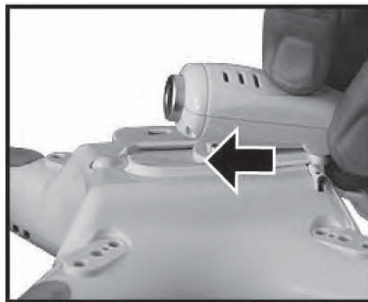


Abb. 1



Abb. 2

Wartung und Fehlerbehebung

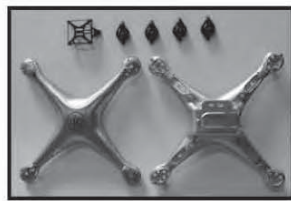
Problems	Ursache	Lösungen
Quadrokopter reagiert nicht	<ol style="list-style-type: none"> 1 Akku vom Quadrokopter leer 2. Batterien der Fernbedienung leer 3. Einnchtung der Verbindung Quadrokopter & Fernbedienung gescheitert Kanal wurde falsch gewählt. 	<ol style="list-style-type: none"> 1 Akku aufladen 2. Batterien austauschn 3 Codierung und Vorbereitung neu starten
Quadrokopter reagiert nicht richtig	<ol style="list-style-type: none"> 1. Batterien der Fernbedienung leer 2 Andere Fernbedienung stört die Frequenz 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Batterien austaechon 2. Codierung und Vorbereitung neu starten
Quadrokopter (fliegt automatisch zur Seite wenn er schwebt	<ol style="list-style-type: none"> 1. Keine horizontale Korrektur. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Führen Sie eine horizontale Korrektur wie auf Seite 10 (3) gezeigt durch (Korrekturfunktion).
Abweichung der Vorwärts-Richtung im Headless Modus	<ol style="list-style-type: none"> 1. Mehrfache Kollisionen. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Ausrichtung, siehe Seite 10 - Headless-Funktion

ERSATZTEILE

Hier sind alternative Ersatzteile. Zur Vereinfachung wurde jedes Ersatzteil markiert. Ersatzteile erhalten Sie von Ihrem Fachhändler. Bitte geben Sie beim Kauf die Farbe an.



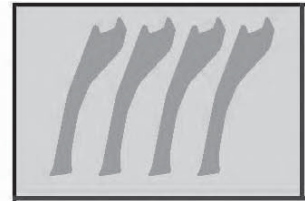
X5HW-01A
Main Body
(White)



X5HW-01B
Main Body
(Blue)



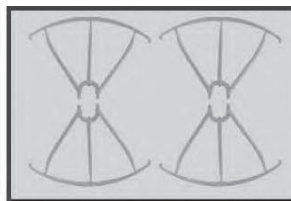
XSHW-02
Rotor Blade
(Black)



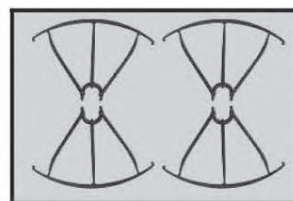
X5HW-03A
Base Stand
(Green)



X5HW-03B
Base Stand
(Black)



X5HW-04A
Protective
Gear (Green)



X5HW-04B
Protective Gear
(Black)



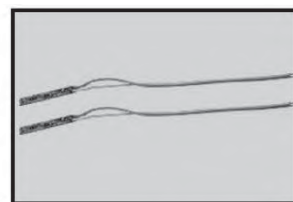
XSHW-05
Mobile Phone
Fixed Mounting



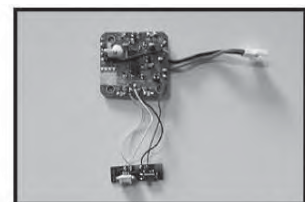
X5HW-06
Motor A
(Red and
blue lines)



X5HW-07
Motor B
(Black and
white lines)



X5HW-08
Light Bar



X5HW-09
Receiver
Board



XSHW-10
Lamp Cover



XSHW-11
Battery



XSHW-12
USB Cable



X5HW-13A
WIFI Camera (White)



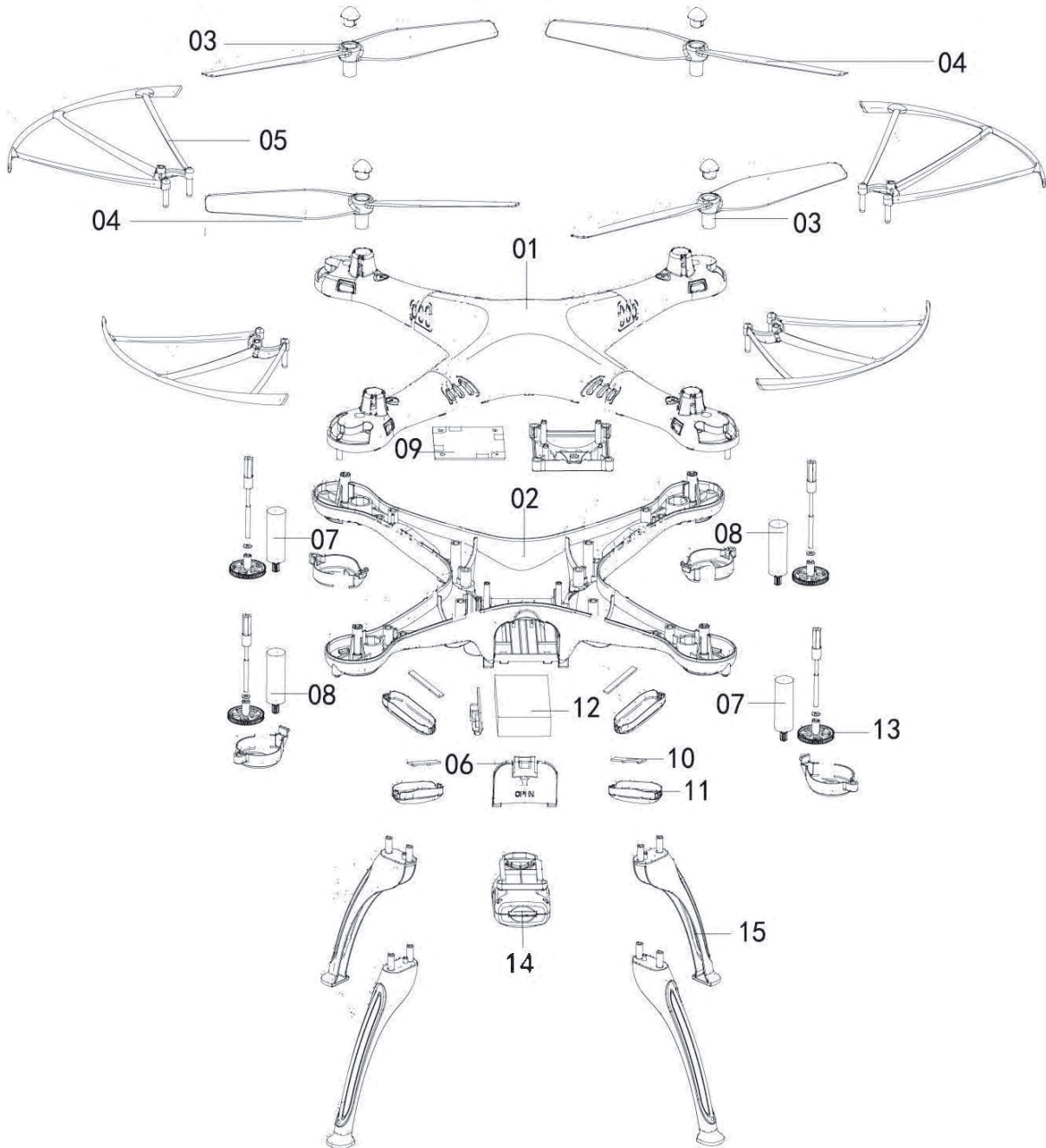
XSHW-13B



XSHW-14

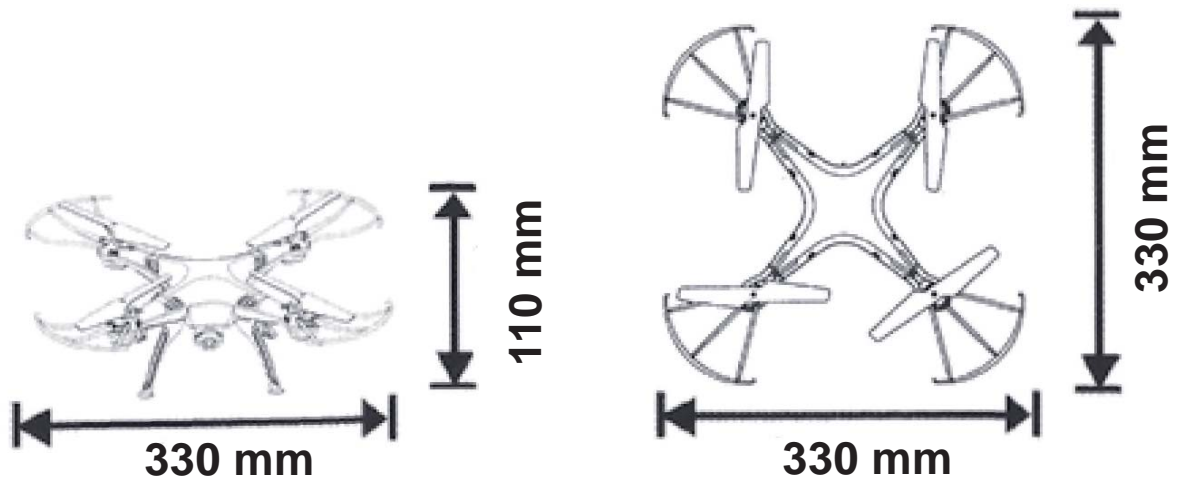
WIFI Camera (Black) Remote Control

PRODUKT BESCHREIBUNG



NO.	Product Name	Qty.	NO.	Product Name	Qty.
01	Top Main Body	1	09	Circuit Board	1
02	Bottom Main Body	1	10	Lamp Cover	4
03	Main Blade(Clockwise Direction)	2	11	Light Bar	4
04	Main Blade(Anti-clockwise Direction)	2	12	Battery	1
05	Protective Gear	4	13	Gear Box	4
06	Battery Cover	1	14	Camera	1
07	Main Motor(Clockwise Direction)	2	15	Foot Stand	4
08	Main Motor(Anti-clockwise Direction)	2			

Abmessungen



Länge: 31,5 cm
Breite: 31,5 cm
Höhe: 10,5 cm

Hauptmotor: 8mm
Akku 3,7V 500 mAh Li-poly



SPEZIFIKATIONEN UND FARBEN DES INHALTS KÖNNEN VOM FOTO ABWEICHEN.



QR-Code
für Android Systeme



QR-Code
für iPhone IOS Systeme

Konformitätserklärung

Hiermit erklärt die Firma:

Halogenkauf Lightech GmbH, Schlehenweg 4, 29690 Schwarmstedt,

dass sich das beschriebene Gerät in Übereinstimmung mit den grundlegenden Anforderungen und den anderen relevanten Vorschriften der Richtlinie 1999/5/EG befindet.

Die vollständige Konformitätserklärung befindet sich auf der Rückseite.

Es handelt sich um eine Funkanlage der Klasse 1. Der Betrieb ist in allen Ländern der EU erlaubt.

Einschlägige EG-Richtlinien

(R&TTE) Funktechnische Einrichtungen (FTEG)1999/5/EG

(WEEE) Elektro-und Elektronikaltgeräte 2002/96/EG WEEE-Nr. DE44369545

(RoHS) Beschränkung der Verwendung bestimmter gefährlicher Stoffe in Elektro- und Elektronikgeräten 2011/65/EU

Bei Gewährleistung oder Garantieansprüchen ist der Händler verantwortlich.



Nehmen Sie beim einschalten des Geräte einen Sicherheitsabstand von ihrem Körper um sich nicht an den Rotordrehungen zu verletzen. Der Importeur ist nicht verantwortlich für den Missbrauch oder Veränderung des oben stehenden Modells.

Femmeldebestimmung:

Bitte beachten Sie das gültige Recht in Ihrem Land für die Verwendung einer Femsteueranlage.

ACHTUNG!

GEFAHR DES ERSTICKENS DURCH KLEINTEILE. BENUTZUNG NUR UNTER UNMITTELBARER AUFSICHT DURCH ERWACHSENE. PRODUKT AUSSER REICHWEITE VON KINDERN UNTER 14 JAHREN HALTEN. NICHT FÜR KINDER UNTER 14 JAHREN. KEIN KINDERSPIELZEUG!

Entsorgung

Bitte beachten Sie das elektrische und elektronische Geräte nicht in den Hausmüll gehören. Entsorgen Sie das Gerät am Ende seiner Lebensdauer gemäß den geltenden gesetzlichen Vorschriften. Sie sind als Endverbraucher gesetzlich verpflichtet (Batteriegesetz) zur Rückgabe alter gebrauchten Batterien und Akkus.

Schadstoffhaltige Batterien/Akkus sind gekennzeichnet, die auf das Verbot der Entsorgung über den Hausmüll hinweisen.

Die Bezeichnungen für das ausschlaggebende Schwermetall sind: CD = Cadmium, HG = Quecksilber. Pb = Blei (Bezeichnung steht auf Batterien / Akkus)

Sorgen Sie bitte für eine fachgerechte, den gesetzlichen Vorschriften entsprechende Entsorgung der Batterien/Akkus. Werfen Sie bitte nur entladene Akkus in die vorgesehenen Sammelboxen der Kommunen.

EG-KONFORMITÄT SERKLARUNG

EC Declaration of conformity

Name/Inverkehrbringer:
Name / adress of manufacturer

HALOGENKAUF LIGHTTECH® GMBH
Schlehenweg 4
29690 Schwarmstedt
Deutschland

Hersteller:
manufacturer:

Syma Toys China

Produktbezeichnung:
product title:

Quadrocopter Drohne X5SW Explorers, WiFi, FPV
Model-Nr. X5SW

Artikel-Nummer:
article ref.-number:

ESX5HW, ESX5HC

Wir bestätigen die Konformität des o.g. Produktes mit folgenden Normen:

We acknowledge the conformity of the above mentioned product with the following Standards:

Angewendete Normen:

Gesundheit und Sicherheit (§ 3 Abs. 1 Nr. 1 FTEG/Artikel 3 (1) a) RTTE):

EN 50371:2002

EN 60825-1:1994+A1:2002+A2:2001

Elektromagnetische Verträglichkeit (§ 3 Abs. 1 Nr. 2 FTEG/Artikel 3 (1) b) RTTE):

EN 301 489-1 V1.8.1:2008

EN 301 489-03 V 1.4.1:2002

EN 55022: 2010

EN 55024:2010

Nutzung des zugewiesenen Funkspektrums (§ 3 Abs. 2 FTEG/Artikel 3 (2) RTTE):

EN 300 440-2 V1.4.1:2010

CE-Kennzeichnung:

2016

Application of CE-marking:

Aussteller:

HALOGENKAUF LIGHTTECH® GMBH

manufacturer:

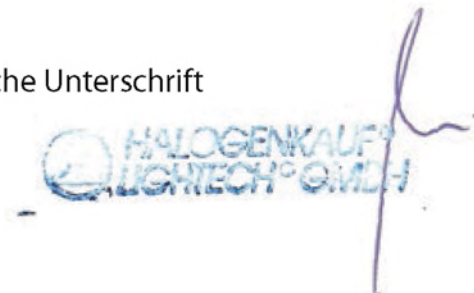
Ort, Datum:

Schwarmstedt, den 30.03.2016

Place, Date:

Stempel, rechtsverbindliche Unterschrift

stamp, signature of the applicant





www.drohnenstore24.de