

# **AOSENMA CG035**



## **BEDIENUNGSANLEITUNG**

**Bitte lesen Sie diese Anleitung sorgfältig durch, bevor Sie das Fahrzeug in Betrieb nehmen. Diese Betriebsanleitung enthält wichtige Sicherheitsinformationen.**

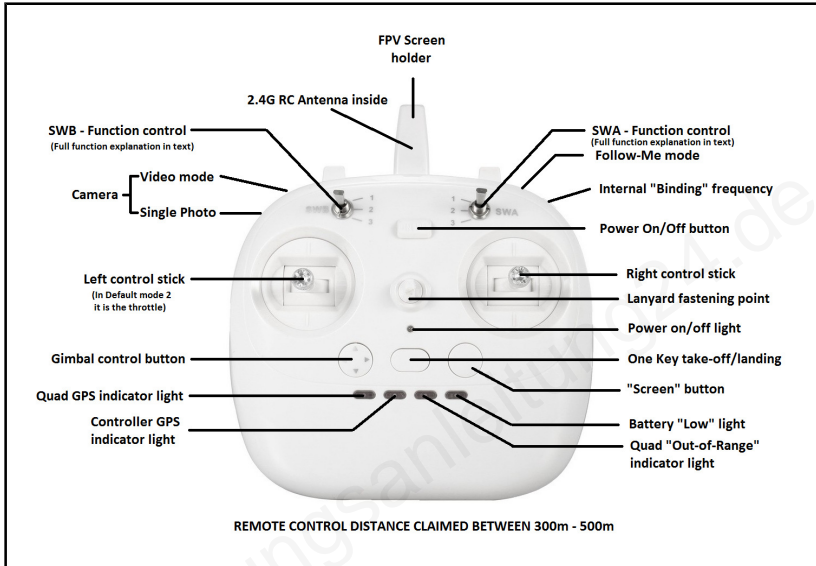
**Übersetzung aus der Chinesisch-Englischen Anleitung.  
Ohne Gewähr.**

## **BETRIEB (FLIEGEN AKA "PILOTING")**

1. Fliegen Sie nur in ausgewiesenen Gebieten
2. Fliegen Sie von Gebäuden und Stromleitungen weg
3. Fliegen Sie weg von Menschen wie in einem Park
4. Fliegen Sie von Tieren weg
5. Fliegen Sie von Gewässern und Bäumen weg
6. Tragen Sie keine lockere Kleidung, da diese sich mit drehenden Propellern verwickeln kann
7. Versuchen Sie nicht, Propeller zu berühren, die sich drehen
8. Wenn bestimmte Bereiche nicht verfügbar sind, fliegen Sie nur in großen offenen Bereichen

# IDENTIFIZIERUNG VON KONTROLLEN, TEILEN UND FUNKTIONEN

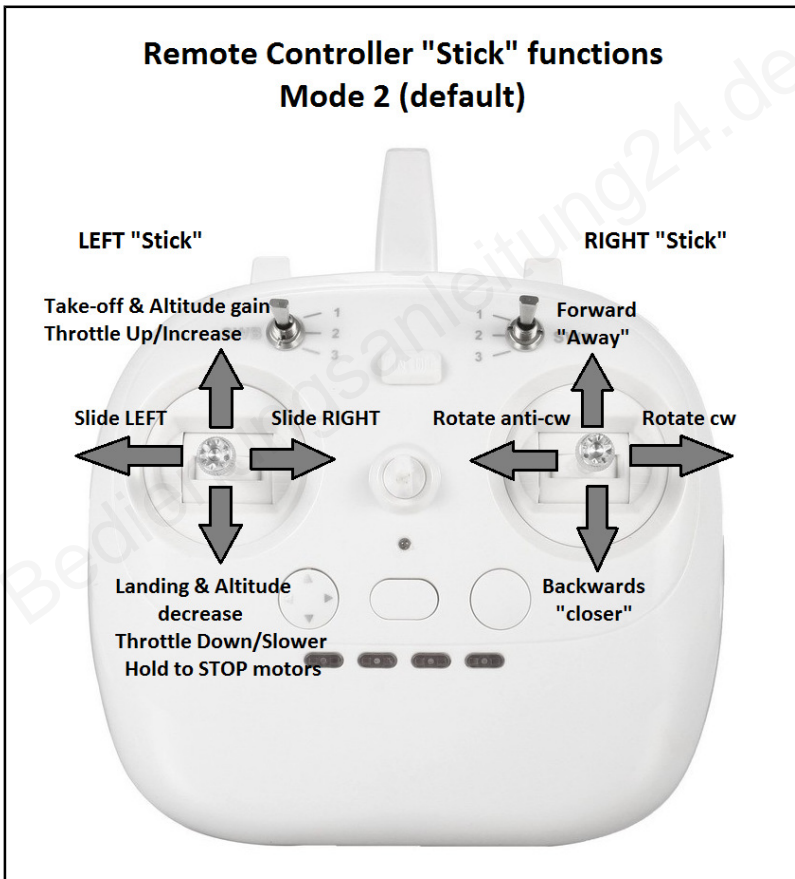
## Funktionen Fernbedienung



# FLUGSTEUERUNGEN

Für Neulinge im CG035 und insbesondere für die Welt des Drohnenfluges finden Sie unten die Anweisungen zur Verwendung des Controllers sowie die Funktionsdetails aller Tasten und Schalter.

## Stick Funktionen



Die zwei verschiedenen Flugmodi werden später während des Setups und der Kalibrierung des Controllers mit zwei Modi beschrieben und sind standardmäßig in Modus 2, die Unterschiede werden unten (wichtig!) Beschrieben, wobei der CG035 in die gleiche Richtung weist wie folgt:

### **In beiden Modi 1 und 2:**

#### **Rechter Stick:**

Links = gegen den Uhrzeigersinn drehen.  
Rechts = im Uhrzeigersinn drehen.

#### **Linker Stick:**

Links = nach links schieben  
Rechts = nach rechts schieben

### **In Modus 1:**

#### **Rechter Stick:**

Vorwärts = höher (Beschleunigen)  
Rückwärts = niedriger (Drossel herunter)

#### **Linker Stick:**

Vorwärts = weg von dir  
Rückwärts = näher zu dir

### **In Modus 2:**

## **Rechter Stick:**

Vorwärts = weg von dir.

Rückwärts = näher zu dir.

## **Linker Stick:**

Vorwärts = höher (Beschleunigen).

Rückwärts = niedriger (Drossel herunter).

## **WICHTIGE NOTIZ**

Wenn der Quadrocopter Ihnen zugewandt ist, sind die Schieberegler und die Vorwärts- / Rückwärtssteuerung in Bezug auf Sie umgekehrt!

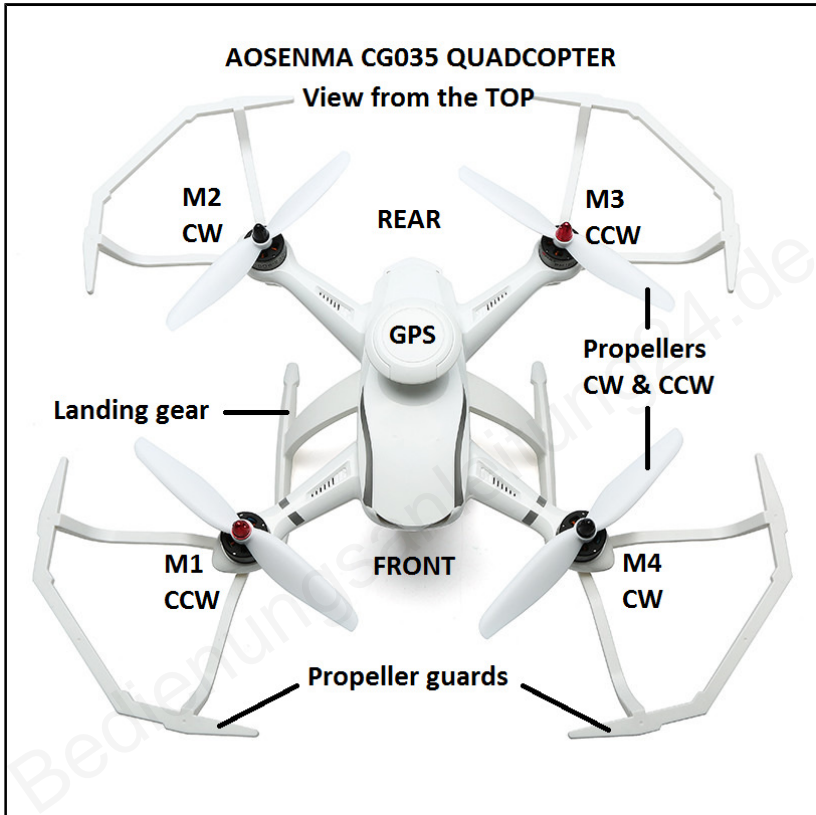
Das Schieben nach links erfolgt durch Drücken des rechten Knüppels nach rechts, das Verschieben des Knüppels nach links!

Vorwärts bewegen ist rückwärts und rückwärts ist vorwärts!

Um das oben genannte zu eliminieren, was einem unerfahrenen Piloten Verwirrung verursachen wird, können Sie den kopflosen Modus verwenden, wie weiter unten beschrieben.

## QUADCOPTER IDENTIFIZIERUNG VON TEILEN

Den Quadcopter von oben betrachten



### Sehr wichtiger Hinweis

Es ist äußerst wichtig zu erkennen, dass die Beschriftung der Motoren im Schaltplan auf Seite 4 des Chinglish-Handbuchs **VERWECHSELN** ist, da der Quadcopter von unten nach oben und von links nach rechts betrachtet wird.

## **MONTAGE**

Packen Sie alle Teile, Kabel und Batterien aus der Verpackung aus. Überprüfen Sie alle Teile, Kabel und Batterien auf Schäden, die beim Betrieb des Quadcopters zu Fehlfunktionen, Folgeschäden oder Personenschäden führen können.

Der Quadcopter wird mit allen vormontierten Elektronik und Motoren geliefert.

Stellen Sie den Hauptteil (Körper) des Quadcopters auf eine große, saubere Arbeitsfläche, wobei die Vorderseite der Maschine auf Sie zeigt.

Legen Sie alle Teile in ihren relativen Positionen um den Hauptkörper herum. Dies erleichtert die korrekte Montage von Teilen.

### **Fahrwerk**

Normalerweise wird das Fahrwerk zuerst installiert, Sie können es jedoch bis nach dem Erstflug verlassen, insbesondere wenn Sie kein kompetenter Flieger mit Erfahrung in der Steuerung von RC-Ausrüstung sind, da das Fahrwerk bei einer unkontrollierten Landung beschädigt werden kann.

Wenn Sie das Fahrwerk montieren möchten, drehen Sie den Quadrocopter mit der Unterseite nach oben. Achten Sie darauf, das GPS-Gerät, das jetzt auf die Arbeitsfläche zeigt, nicht zu beschädigen. Halten Sie das Fahrwerk in der richtigen Position und befestigen Sie es mit den mitgelieferten Schrauben. Tun Sie dies für beide Seiten. Sehen, dass beide Fahrwerkteile identisch sind



egal auf welcher Seite es montiert ist. Den Quadrocopter in die normale Position zurückdrehen und auf das Fahrwerk stellen.

Als nächstes ist die Installation der Propellerschutzvorrichtungen.

### **Propellerschutz**



Die obige Grafik ist ein Verbund mit einem installierten Schutz.



Der Propellerschutz muss montiert werden, indem die dünnen Führungen an ihren Platz gedrückt werden. Keine Schrauben benötigt.

Das Original-Kit wird mit 4 identischen Propellerschutzteilen geliefert, was bedeutet, dass diese alle austauschbar sind, um in einer der vier Positionen installiert zu werden.

Der Quadcopter muss mit der Unterseite in die obere Position gedreht werden, um die Propellerschutzvorrichtungen zu installieren.

Um zu verhindern, dass die Schrauben, die die Motoren halten, lose vibrieren und herausfallen, füllen Sie einfach den Kunststoffhalter mit flüssigem Silikon.



Bedienungsanleitung 4.de

## **Propeller**

Es gibt zwei Sätze von je zwei Propellern. Ein Satz wird als CW bezeichnet, das eine Drehung im Uhrzeigersinn ist, und der andere Satz ist CCW, der eine Drehung entgegen dem Uhrzeigersinn ist. Es ist wichtig, dass die Sätze an den richtigen Motoren installiert werden, da andernfalls der Quadcopter und / oder die Person, die das Fahrzeug bedient, beschädigt werden kann.

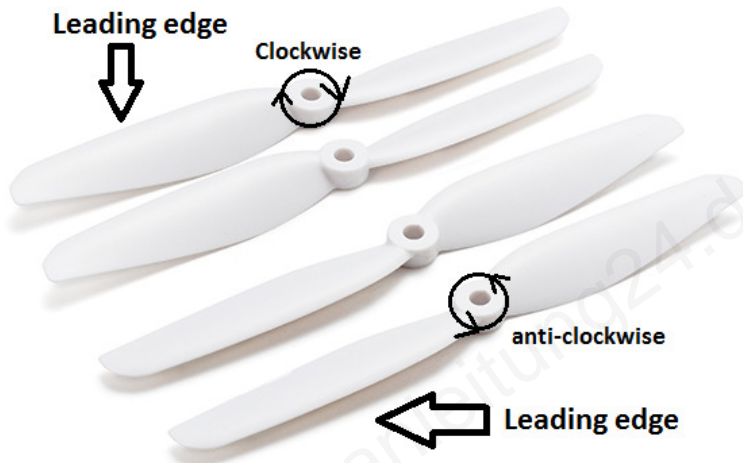
### **WICHTIGER HINWEIS - Unterscheidung zwischen CW- und CCW-Propellern**

Legen Sie alle Propeller auf eine ebene Fläche mit der "abgerundeten" Oberfläche wie in der folgenden Grafik dargestellt. Die Seite des Propellers, die von der flachen Oberfläche am weitesten entfernt ist, wird als Vorderkante bezeichnet und dies ist auch die Richtung, in der sich die Blatte dreht. Eine Alternative ist der Kauf von "selbstspannenden" Propellern, die nur in eine Richtung passen.

Die meisten Spielzeugpropeller sind massenproduziert und nicht ausgewuchtet. Das Ausbalancieren der Propeller wird viele Vibrationen und sogar einen Teil des Wackeleffektes beim Filmen beseitigen.

Um Propeller richtig auszubalancieren zu können, benötigen Sie Zugang zu einem Propeller - Auswuchtwerkzeug.

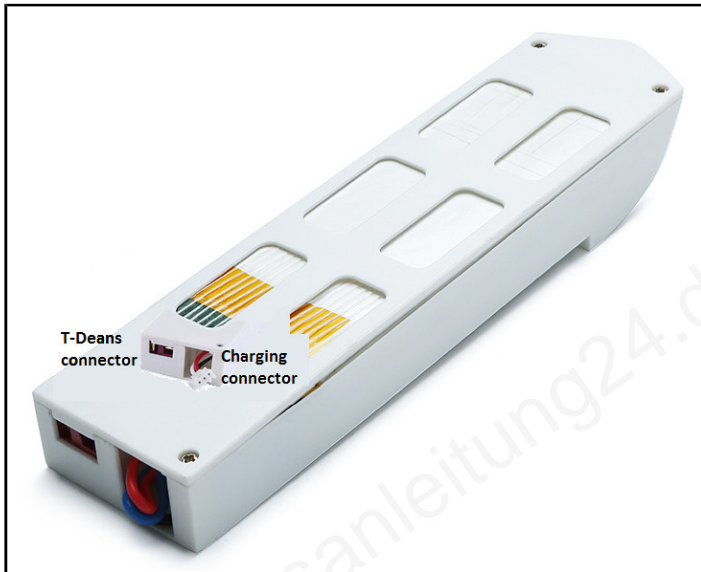
**Determining the direction of rotation from studying  
the position of the leading edge**



Die Propellerblätter CCW mit den silbernen Kappen auf die Motoren M1 und M3 montieren und von Hand fest anziehen.

Die CW-Propellerblätter mit den schwarzen Kappen auf die Motoren M2 und M4 montieren und von Hand fest anziehen.

## Batterie



Das obige zusammengesetzte Bild ist der Batteriehalter mit der Batterie und allen Verbindungsdrähten und T-Stecker innerhalb. Beachten Sie, dass die T-Stecker und Ladekabel nur einen Einsatz haben, um die Anschlüsse besser zu zeigen.

**SEHR SEHR WICHTIG**  
**HINWEIS ÜBER DIE NEUE BATTERIE.**

Bevor Sie versuchen, die Batterie in den Quadcopter einzubauen, vergewissern Sie sich, dass der Schaum, der den T-Deans-Stecker bedeckt, entfernt wurde. Wenn dies nicht der Fall ist, ist die Verbindung wahrscheinlich nicht gut und der Quadrocopter kann entweder nicht starten oder während des Fluges ausfallen. Stellen Sie nach dem Entfernen des Schaumstoffs sicher, dass der T-Deans-Anschluss frei von Klebstoff oder anderen Substanzen ist, die den freien Stromfluss zwischen der Batterie und dem Quadcopter beeinträchtigen könnten.

Bedienungsanleitung24.de

## **ERSTES KALIBRIERVERFAHREN.**

Es kann eine gute Gewohnheit sein, den Quadrocopter vor jeder Flugsitzung zu kalibrieren.

### **Fernbedienung**

#### **Kalibrierung**

Drücken Sie beide Sticks auf die oberen linken Ecken und halten Sie diese gedrückt, während Sie den Controller einschalten.

Die rote LED über der Auto-Start / Land-Taste sollte jetzt blinken.

Lassen Sie beide Steuerknüppel los und drücken Sie einmal die Taste zum automatischen Abnehmen / Landen.

Bewegen Sie beide Stöcke in alle Richtungen in den vollen Wurf und lassen Sie sie in die mittlere Position zurückkehren.

Drücken Sie die Auto-Start / Land-Taste noch einmal.

Die LED sollte nun rot leuchten.

Controller ausschalten.

#### **Modus ändern**

Die Fernbedienung kann entweder als Modus 1 (Rechtssteuerknüppel) oder Modus 2 (Standardsteuerknüppel links) eingestellt werden.



So wechseln Sie zwischen den Modi 1 und 2.

Schieben Sie beide Sticks in die oberen rechten Ecken und schalten Sie den Controller ein.

Stöcke loslassen.

Led über Auto Land / Aus-Taste sollte blinken.

Bewegen Sie den rechten Steuerknüppel nach rechts, um den rechten Handhebel zu haben (Modus 1), oder nach links zum linken Handhebel (Modus 2). Die LED sollte nun fest leuchten.

Controller ausschalten.

## **Quadcopter**

Controller und Drohne einschalten.

Flick SWB von Position 1 zu Position 2 vier Mal.

Die hintere weiße LED an der Drohne leuchtet auf.

Drehen Sie die Drohne auf einer ebenen Fläche 6 Mal im Uhrzeigersinn (meiner scheint nur 3 Umdrehungen zu benötigen, aber das Originalhandbuch sagt 6).

Die weiße LED sollte nun intermittierend blinken.

Ich zeige dann die Drohennase nach unten und drehe sie erneut, aber das Handbuch fordert dies nicht.

Legen Sie es wieder auf eine ebene Fläche.

Die weißen LEDs sollten nun nicht mehr leuchten und es werden nur noch die roten, grünen und blauen Augenlichter leuchten.

Schalten Sie alles aus.

Die Kalibrierung ist jetzt abgeschlossen.

Bedienungsanleitung24.de

## **VORFLUGKONTROLLE**

Kontrollieren Sie vor dem Flug **IMMER**, ob der Quadrocopter für den sicheren Betrieb bereit ist.

1. Überprüfen Sie, ob der Quadrocopter korrekt montiert ist, prüfen Sie, ob sich Teile während des letzten Fluges gelöst haben,
2. Überprüfen Sie, ob sich die Propeller in der richtigen Position befinden und in die richtige Richtung drehen.
3. Sicherstellen, dass **ALLE** Batterien vollständig geladen sind, sich in einem guten Zustand befinden und defekte Batterien vor dem Flug ersetzen,
4. Überprüfen Sie, ob die Elektronik ordnungsgemäß funktioniert
5. Fliegen Sie nicht bei starkem Wind, da der Quadcopter nur bei schwachem Wind fahren kann.
6. Wenn Sie keine Erfahrung mit dem Betrieb von RC-Geräten haben, empfehlen wir Ihnen, einen erfahrenen Piloten zur Seite zu haben, bis Sie genug Erfahrung haben, um das Luftfahrzeug sicher zu bedienen.

## **ANMERKUNGEN**

**Funkgesteuerte Luftfahrzeuge können sehr schnell hohe Geschwindigkeiten erreichen und werden sehr schnell große Entfernungen zurücklegen. Wenn / wenn die Kontrolle verloren geht, kann das Fahrzeug Sach- oder Personenschäden verursachen und wird mit Sicherheit zum Absturz führen, der irreparable Schäden am Modell verursacht.**

## **FLIEGEN**

Bevor Sie versuchen, den Quadrocopter zu fliegen, stellen Sie sicher, dass Sie mit der Funktion jedes Steuerelements auf der Fernbedienung und dem Quadrocopter 100% vertraut sind. Dies stellt sicher, dass Sie nicht von ungewollten Manövern des Quadrocopters beim Fliegen überrascht werden.

Der ERSTE und sehr WICHTIGE Schritt besteht darin, sowohl das GPS vom Quadrocopter als auch das GPS von der Fernbedienung auf die GPS Constellation zugreifen zu lassen.

## **DAS MUSS VOR JEDEM FLUG DURCHGEFÜHRT WERDEN !!!!**

### **So erhalten Sie GPS-Lock**

Versuchen Sie NICHT, in den ersten Minuten des ersten Fluges überhaupt zu fliegen, finden Sie einen schönen offenen Platz, schalten Sie den Controller und die Drohne ein und legen Sie beide ab, machen Sie ein paar Schritte weg und berühren Sie sie nicht. Die roten Lichter auf dem Controller sollten alle von alleine gehen, besonders wenn Sie ein paar Schritte entfernt sind, kann Ihr Körper das GPS-Signal teilweise blockieren und GPS-Sperre verlangsamen oder verbieten. HABEN SIE GEDULD.

## **WICHTIGE NOTIZ**

**Seien Sie vorsichtig mit den Bedienelementen der ersten Maschine (n), um sich an die Steuerung zu gewöhnen, indem Sie einfache Manöver wie kurze Start-Stopps und Landungen, langsame Kurven usw. ausführen und versuchen, dem Drang zu Vollgas zu widerstehen.**