

APP operate guide

1. Scannen sie den QR Code und laden sie die "SK GPS" App Software herunter. Nachdem sie diese Software erfolgreich installiert haben, wird ihr mobiltelefon die abbildung wie unten anzeigen. (hinweis: Bitte schalten sie den schalter der fernbedienung aus, wenn sie mit der APP-Steuerung beginnen. Suchen sie nach neuem Wi-Fi und finden sie "SK720P-XXXX" und verbinden sie es.)



Google spiel



App aufbewahren



Android

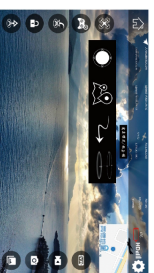


SK GPS

2. Klicken sie auf die APP-abbildung, um die schnittstelle einzuziehen, abbildung unten gezeigt:

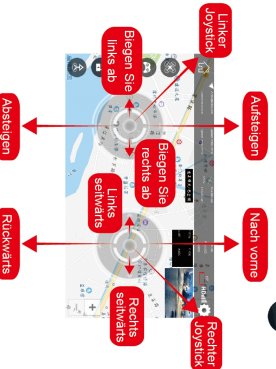


-1-



Von links nach rechts ist die funktions figur joystick modus Wegpunkt/strecke-Modus (legen sie mir modus "2" und surround modus (abgebildetoben))

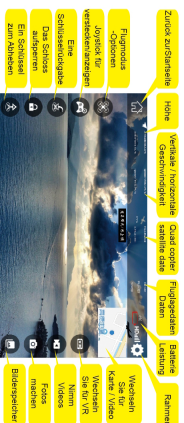
JOYSTICK-BEDIENUNG UNTEN DARGESTELLT:



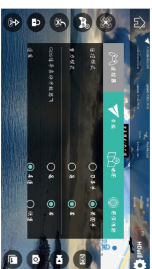
5.2. Joystick-Modus: Verbinden sie Wi-Fi, geben sie die haupt-schnittstelle, klicken sie auf das etikett "Freispielen-spieler", die quad hubschrauber drehen, und klicken sie auf die untere abbildung "ein schlüssel anfang". Die drohne wird fliegen, und dann können sie den joystick verwenden, um die drohne zu steuern. Wenn sie den joystick ausblenden oder anzeigen möchten, klicken Sie auf das etikett "Joystick".

Wichtig! Bitte achten sie darauf, drücken Sie das etikett "Freispielen-spieler" für den ersten schritt, eine taste für den zweiten schritt zu nehmen, verwenden joystick für oben/Niederrücken/drehen für den dritten schritt, sonst wird es nicht funktionieren).

3. Klicken sie auf "anfang", um die haupt schnittstelle einzuziehen. abbildung unten gezeigt:



4. 1. Klicken sie auf die abbildung "einstellung" und die folgende abbildung erscheint:



Fernseinstellung erhalten: Joystick Modus einstellung, schwerkraft detektor einstellung, GPS, geschwindigkeit, beschleunigungsmesser kalibrierung und kalibrieren geomagnetismus einzelheiten wie unten:

1. Standardisiert Amerika Hand (linker Joystick), Japanische Hand (rechter Joystick).
 2. Schwerkraft detektor modus, standardisiert Joystick modus. Schalten sie den schwerkraft detektor, und der quad-Hubschrauber wird das mobiltelefon in einer schrägen richtung folgen.
 3. nehmen sie nur ab, wenn das GPS- winken aktiv ist: standardisiert ist "nicht". Es ist am besten, diese möglichkeit auf "ja" zu ändern.
 4. Geschwindigkeit: standardisiert hoch geschwindigkeit, wenn sie mit dem betrieb von drohne nicht vertraut sind, können sie hoheniedrige geschwindigkeit für das fliegen umschalten.
 5. Beschleunigungsmesser kalibrierung: Es ist am besten, es zu kalibrieren, bevor sie jokers mal fliegen, seien sie sicher, dass die daten der drohne genau sind.
 6. kalibrieren Geomagnetismus: Es ist am besten, es zu kalibrieren jedes mal vor dem fliegen, um sicherzustellen, dass die daten der drohne ist genau.
- Bitte lesen sie die einzelheiten der schnell starten leitung sie referenz.

-2-

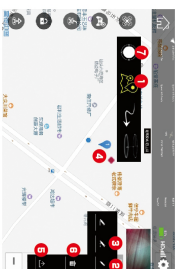
WEGPUNKT-MODUS-STEUERUNG

Bitte steuern sie die drohne in der luft und schalten sie den joystick modus. Dann schalten sie die video schnittstelle auf die karte schnittstelle in der oberen rechten ecke. Legen sie die karte auf die maximale und klicken sie auf "Flug modus optionen" und klicken sie auf die zahl "wegpunkt", klicken sie auf eine stellung irgendwo in einem 50-meter radius auf der karte, und klicken sie dann auf die abbildung "übertragen" die drohne fliegt entsprechend der von ihnen gewählten stellung. Wenn sie "wegpunkt" während des fluges abbrechen möchten, klicken sie bitte auf die abbildung "joystick" und "wegpunkt" wird automatisch beendet.

Wichtig! Für diese funktion, kontrollieren sie bitte die drohne in einem breiten, ungenühten umgebung.

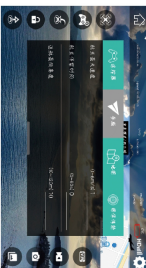
5.3 Abbildung aus Weg punktrecke, klicken sie auf "flieg modus optionen" und klicken sie auf die abbildung "wegpunkt".

5.3.1 wie man "Wegpunktstrecke" setzt.



1. Wählen sie "wegpunkt" (abgebildet 1)
2. Klicken sie auf die abbildung "punkt zeichnen" (bild 2)
3. Wählen sie "ausgangspunkt herausfinden" (abgebildet 3)
4. Lage auf der karte. (abgebildet 4)
5. Wenn für den standort ein fehler angezeigt wird, klicken sie bitte abbrechen. (abgebildet 5)
6. Laden sie die daten auf die drohne, und einmal erhalten, wird die drohne zurück zu der stellung, die es zuvor gefunden wurde. (bild 6)
7. Klicken sie noch einmal auf den joystick, beenden sie den wegpunkt modus (abgebildet 7)

4.2. Klicken sie auf die abbildung "Parameter" und die folgende abbildung wird angezeigt:

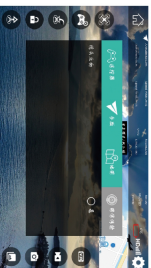


Die fernbedienung beinhaltet die große geschwindigkeit von wegpunkt, die aufrichtbarkeits von wegpunkt, die niedrige geschwindigkeit von wegpunkt.



Map setting includes: the map center of the map will appear the quad copier, manually calibrate map coordinates, automatic coordination correction, guide mode, map type, acquisition point accuracy for waypoint and route, and so on.

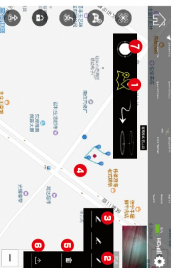
4.4. Click the icon "transfer", and the following figure will appear:



Die karten einstellung beinhaltet: das karten zentrum der karte erscheint in quad-hubschrauber, kalibrieren die karten koordinaten manuell, automatische Koordinations Korrektur, führen modus, karten typ, ansatzpunkt-Genauigkeit für wegpunkt und strecke usw.

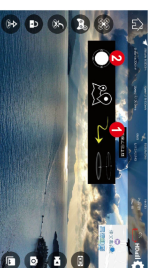
-3-

5.3.2 so legen sie fest "strecke"



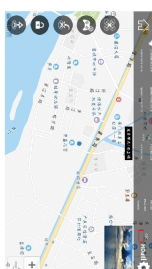
1. Wählen sie "wegpunkt" (abgebildet 1)
2. Klicken sie auf die abbildung "punkt zeichnen" (bild 2)
3. Wählen sie "ausgangspunkt herausfinden" (abgebildet 3)
4. Stellung, indem sie die strecke auf der karte zeichnen. (abgebildet 4)
5. Wenn für den standort ein fehler angezeigt wird, klicken sie auf die abbildung für/abbrechen. (abgebildet 5)
6. Laden sie die daten auf die drohne, und einmal erhalten, wird die drohne zurück zu der stellung, die es zuvor gefunden wurde. (bild 6)
7. Klicken sie noch einmal auf den "joystick", beenden sie den wegpunkt modus (abgebildet 7)

5.4. So richten sie folgen mich modus ein:

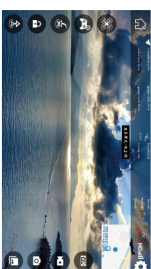


Folgen sie mir modus: klicken sie auf die abbildung "folge mir" (abgebildet 1), wenn die drohne passt sich auf das fliegen vor selbst für ca. 2 bis 3 sekunden, die drohne wird dann folgen dem menschchen, der die mobile kontrolle nimmt (wichtig! Für diese funktion, kontrollieren sie bitte die drohne in einer breiten, ungenühten umgebung). Klicken sie noch einmal auf den "joystick", beenden sie den wegpunkt modus (abgebildet 2)

4.5. Wenn die oben genannten Parameter einstellungen abgeschlossen sind, klicken sie bitte auf die abbildung "einstellung" und es wird automatisch weggen einstellmöglichkeiten. Klicken sie auf die abbildung "Karte/Video wechseln" und die folgende abbildung wird angezeigt:



4.6. Klicken sie auf die abbildung "Schalter karte/video", der videobereich wird automatisch verkleinert und die karte wird automatisch auf den gesamten bildschirm vergrößert. Beide können positionen austauschen. Um die karte zu verlassen, um das video zu überprüfen, klicken Sie bitte die rechte ecke abbildung "schalter karte/video" unter der abbildung "einstellung", die es zum bild wie unten zurückgeht:



Video Interface

4.7. Klicken sie auf die abbildung "Schalter karte/video" erneut, und die folgende abbildung erscheint:



Map Interface

5 APP FUNKTION BETRIEB

5.1. Klicken sie auf die erste linke abbildung (2) unten abgebildet:

-4-

5.5. Umgeben



Umgeben-modus (wichtig! Für diese funktion, kontrollieren sie bitte die drohne in einer breiten, ungenühten umgebung).

1. Klicken sie auf die abbildung "umgeben" (abgebildet 1), zu diesem zeitpunkt wird der quad-hubschrauber die stellung des mobilten kontrolliert geschick, dann bewegen sie links vom rechten joystick (bild 2), quad-hubschrauber wird von links richtung umgeben. Und weiter Um links vom rechten joystick zu bewegen (abgebildet 2), die geschwindigkeit von umgeben wird schneller und schneller. Bewegen sie rechts vom rechten joystick (bild 3), umgeben -geschwindigkeit langsam werden, wenn die geschwindigkeit scheint wie zu stoppen, bitte halten sie sich nach rechts bewegen, umgeben beginnen, um von der richtigen richtung umgeben.
 2. Drücken sie während der umgeben -taste den rechten joystick nach vorn (bild 4), es erhöht den radius der umgeben, drücken sie den rechten joystick rückwärts (bild 5), es wird den radius der umgeben zu reduzieren.
 3. Klicken sie noch einmal auf den "joystick", beenden sie "umgeben" (abgebildet 6)
- Wichtig! Die Voraussetzungen für die Ausführung einer der oben genannten App Vorgänge sind die oben genannten Schritte in der angegebenen Reihenfolge.

WARNTUNG:

1. Bitte kalibrieren sie vor der anwendung für die steuerung der quad-hubschrauber, und überprüfen sie die einheiten der "schnellstartrichtung" als referenz
2. Weitere funktionen ausprobieren bitte lesen sie "schnellstartrichtung"/als referenz
3. Wenn sie ein android-system verwenden, stellen sie bitte sicher, dass die ausführung über 5.0 ist.
4. In um das fliegen zu stabilisieren, und die flug rücklauf abweichung zu bevor sie jedes mal fliegen.
5. Wenn der bildschirm scheint für eine lange zeit überexponiert hat, dass die drohne abstand der design-bereich steckern hat, oder es ist ein großes magnetfeld interferenz.
6. Es gibt viele funktionen der mobilten steuerung. Bitte stellen sie sicher, dass sie sie in einem leeren raum oder in kurzer entfernung benutzen.
7. Bewahren sie das handbuch für die sichere verwendung auf. Andere angegehensheiten werden nicht dem tatsächlichen betrieb unterworfen. Other matters are not subjected to actual operation.

-5-

-6-

-7-