



## JABO-2CG Bedienungsanleitung

---



Bedienungsanleitung





**Sehr geehrter Kunde, sehr geehrte Kundin,**

Wir bedanken uns für den Kauf des Futterbootes der Firma AMEWI. Mit diesem Modell haben Sie ein Produkt erworben, welches nach dem heutigen Stand der Technik gefertigt wurde. Das Produkt erfüllt die Anforderungen der geltenden europäischen und nationalen Richtlinien. Die CE-Konformität wurde nachgewiesen, die entsprechenden Erklärungen und Unterlagen sind beim Hersteller hinterlegt.

**Diese Bedienungsanleitung gehört zu diesem Produkt. Sie enthält wichtige Hinweise zur Inbetriebnahme und Handhabung. Heben Sie deshalb diese Bedienungsanleitung zum Nachlesen auf!  
Achten Sie hierauf, auch wenn Sie dieses Produkt an Dritte weitergeben.**

**Das Produkt ist kein Spielzeug, es ist nicht für Kinder unter 14 Jahren geeignet!**

Bedenken Sie, dass die Bedienung und der Betrieb von ferngesteuerten Modellbooten schrittweise erlernt werden muss! Wenn Sie noch nie ein solches Boot gesteuert haben, so fahren Sie besonders vorsichtig und machen Sie sich erst mit den Reaktionen des Bootes auf die Fernsteuerbefehle vertraut. Haben Sie Geduld!

**Um einen gefahrlosen Betrieb sicherzustellen, müssen Sie als Anwender diese Bedienungsanleitung beachten!**

Schäden, die durch unsachgemäße Handhabung oder Nichtbeachtung dieser Bedienungsanleitung verursacht werden, können nicht im Rahmen der gesetzlichen Gewährleistung behandelt werden!

Ferner sind normaler Verschleiß bei Betrieb und Unfallschäden von der Gewährleistung ausgeschlossen.

Für Sach- und Personenschaden, die durch unsachgemäße Handhabung oder Nichtbeachtung dieser Bedienungsanleitung verursacht werden, übernehmen wir keine Haftung!

Sehr geehrter Kunde, sehr geehrte Kundin, diese Sicherheitshinweise dienen nicht nur zum Schutz des Produkts, sondern auch zu Ihrer eigenen Sicherheit und der anderer Personen. Lesen Sie sich deshalb diese Bedienungsanleitung sehr aufmerksam durch, bevor Sie das Produkt in Betrieb nehmen!

**Wir wünschen Ihnen viel Spaß mit Ihrem neuen Futterboot!**



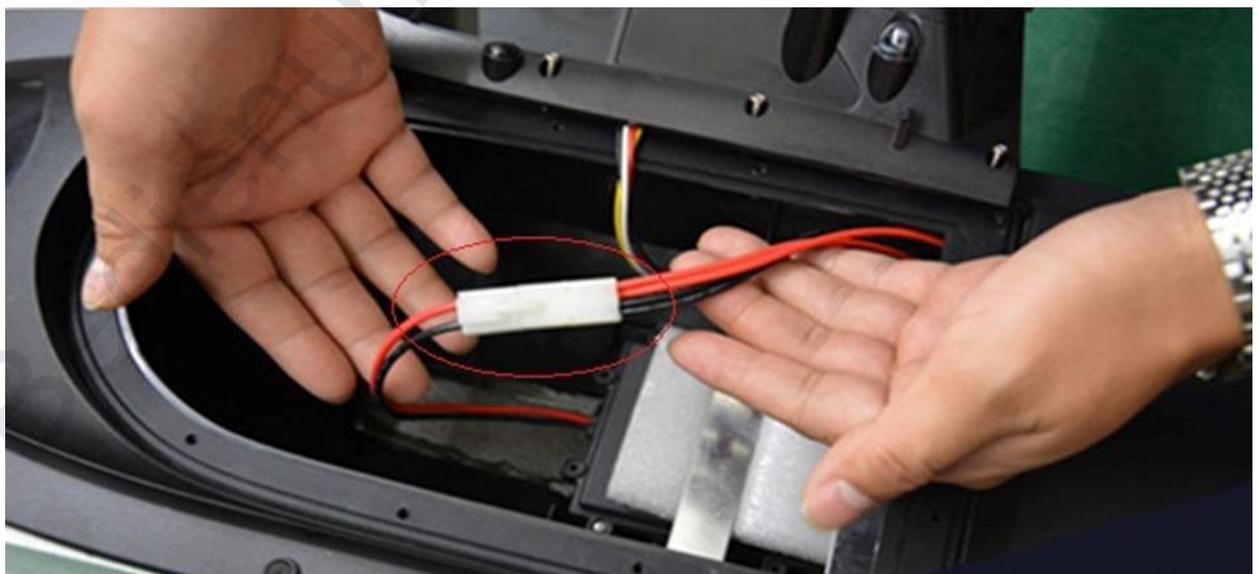
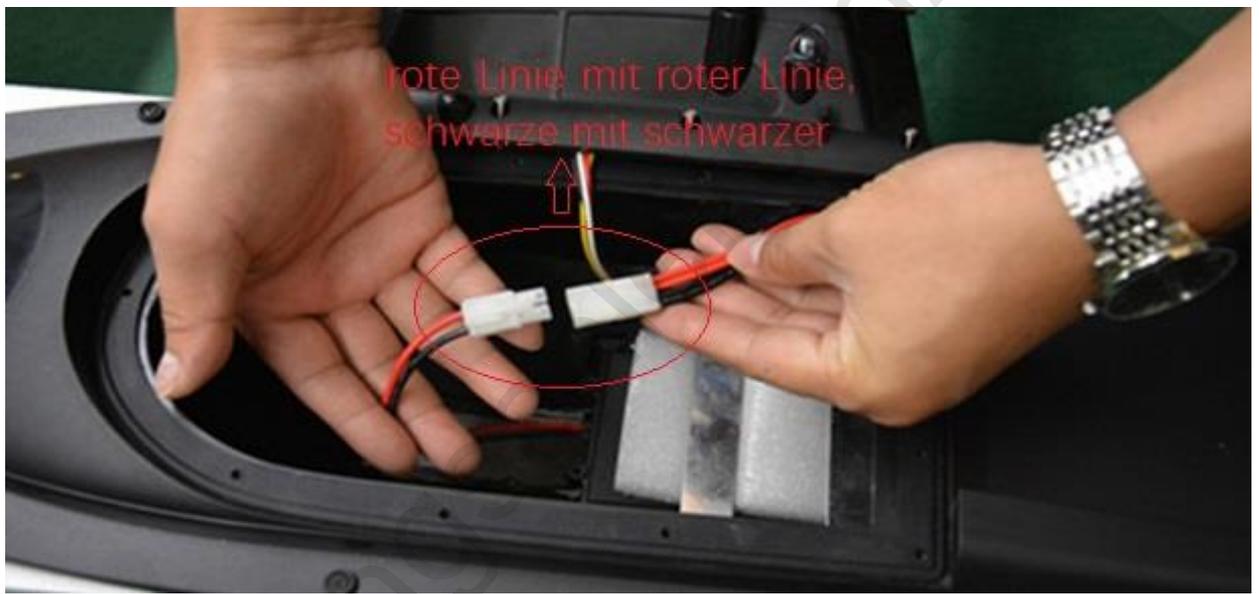


**Bitte lesen Sie diese Anleitung sorgfältig, bevor Sie dieses Produkt benutzen !**

JABO2CG ist das neue Produkte vom unseren Firma für JABO Futterboot mit Automatischer Navigation. Dieses Produkt verwendet GPS+ BeiDou Dual-Modus Positionierung, Electronische Kompass Navigation, kann 8 Fütterungspunkte speichern, automatisch (manuell) den Startpunkt einstellen. Vom Startpunkt, automatische Navigation zum Fütterungspunkt. Nach der Fütterung (Haken freigeben), automatisch zum Startpunkt, alle mit einem Klick abschließen.

### 1. Über die Batterie-verbinding im Boot

**Die Funktionserklärung der Fernbedienung:**





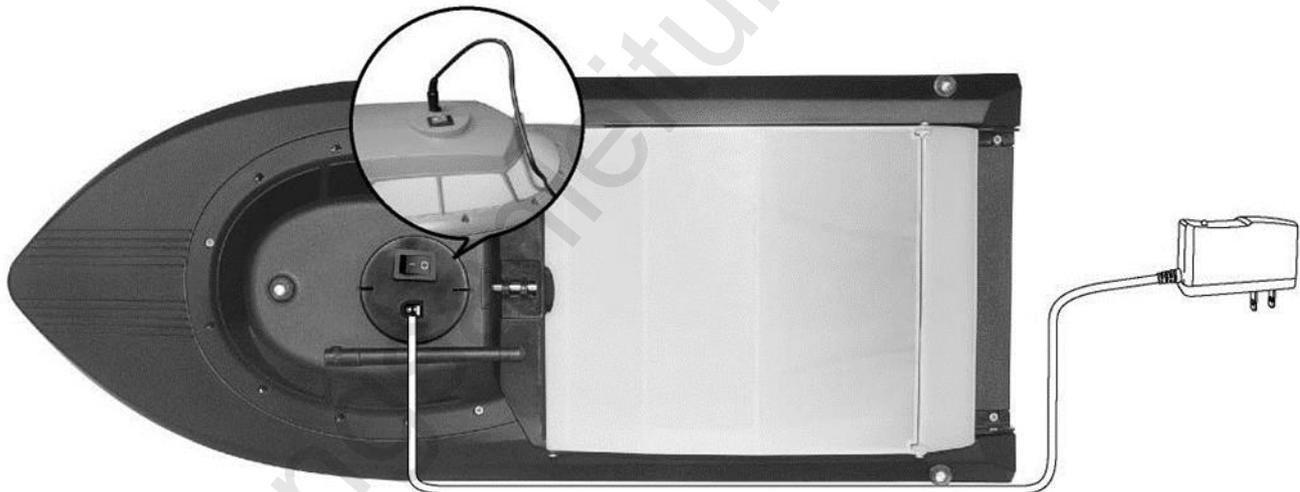
Vor der Benutzung sollten die Batteriestecker erst verbunden werden. Die Akku ist im Boot eingebaut. Öffnen Sie bitte die Wasserdichte Decke auf dem Boot, dann könnten Sie die Batteriestecker ansehen. Verbinden Sie bitte. **Beachten Sie bitte, dass die schwarze Linie an die schwarze Linie und die rote Linie an die rote Linie anschließen.**

Wenn das Boot lang nicht benutzt wird, ziehen Sie bitte die Stecker der Batterie aus. Und laden Sie bitte die Batterie per drei Monaten, die Lebensdauer der Batterie zu verbessern.

Schäden an der Batterie durch unsachgemäßen Gebrauch sind nicht von der Garantie abgedeckt.

## 2. Über Batterieladung:

Beim Laden sollte das Power/die Stromversorgung auf "OFF" geschaltet werden.



### 3. Verwendung und Bedienung:



Das Boot und die Fernbedienung sind voll aufgeladen.

Das Boot ist den Strom eingeschaltet und legt es ins Wasser.

Drücken die „Stromversorgung“ Taste auf der Fernbedienung in ca. 2 Sekunden.

Erstens ist „JABO“ auf dem Bildschirm angezeigt, dann geben die Seite für Kompass-Kalibrierung ein.

| <b>JABO</b>   | Drücken die „Stromversorgung“ Taste auf der Fernbedienung in ca. 2 Sekunden. Erstens ist „JABO“ auf dem Bildschirm angezeigt. |  |   |   |   |
|---|---|--|---|---|---|
| <table border="1" style="width: 100%; text-align: center;"> <tr> <th colspan="2">Compass Cal</th> </tr> <tr> <td>Y</td> <td>N</td> </tr> </table> | Compass Cal   |  | Y | N | <p>Compass Cal/Kompass-Kalibrierung: Standardmäßig „N“.</p> <p>Wenn das Boot zum ersten Mal benutzt wird oder Sie zu einer anderen Wasseroberfläche gehen, drücken Sie nach Links, um „Y“ auszuwählen, drücken die „S“ Taste auf der Fernbedienung, um geben die folgende Seite ein. (Wenn der Kompass auf der Wasseroberfläche kalibriert wurde, können Sie „NO“ wählen, keine Kompasskalibrierung mehr durchführen, direkt zum Startpunkt der Einstellung gehen.)</p> |
| Compass Cal   |   |  |   |   |   |
| Y   | N   |  |   |   |   |



|   |                      |  |   |          |  |
|---|----------------------|--|---|----------|--|
| <table border="1"> <tr> <td colspan="2" style="text-align: center;"><b>5m off shore</b></td> </tr> <tr> <td colspan="2" style="text-align: center;"><b>Next</b></td> </tr> </table>                                 | <b>5m off shore</b>  |  | <b>Next</b>   |          | <p>Betätigen den Joystick nach vorne, fährt das Boot 5 Meter vom Ufer entfernt. Wählen "5m off shore", drücken die "S" Taste auf der Fernbedienung.</p>                |
| <b>5m off shore</b>   |                      |  |   |          |  |
| <b>Next</b>   |                      |  |   |          |  |
| <table border="1"> <tr> <td colspan="2" style="text-align: center;"><b>Compass Left</b></td> </tr> </table>   | <b>Compass Left</b>  |  | <p>Das Boot fährt fort, nach links abbiegt. Zum diesen Zeitpunkt sind auf dem Bildschirm die ändernden Winkelwerte angezeigt. Sie sollten ihn aufmerksam beobachten. Wenn sich der Wertebereich kontinuierlich von 0-360° ändert (da die Bootsgeschwindigkeit schneller ist, wird nur ein Teil der Daten angezeigt), können Sie die „S“ Taste drücken, um die Rechtsdrehungsschnittstelle einzugeben.</p> |          |  |
| <b>Compass Left</b>   |                      |  |   |          |  |
| <table border="1"> <tr> <td colspan="2" style="text-align: center;"><b>Compass Right</b></td> </tr> </table>  | <b>Compass Right</b> |  | <p>Wenn zum diesen Zeitpunkt der Wertebereich kontinuierlich von 360-0° ändert (da die Bootsgeschwindigkeit schneller ist, wird nur ein Teil der Daten angezeigt). Es zeigt, dass der Kompass in Ordnung funktioniert. Drücken Sie die "S" Taste und die Calibration Save/Kalibrierungssicherungsschnittstelle einzugeben.</p>  |          |  |
| <b>Compass Right</b>  |                      |  |   |          |  |
| <table border="1"> <tr> <td colspan="2" style="text-align: center;"><b>Cal save</b></td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;"><b>Y</b></td> <td style="text-align: center;"><b>N</b></td> </tr> </table>      | <b>Cal save</b>      |  | <b>Y</b>  | <b>N</b> | <p>Standardmäßig „Y“. Drücken Sie die "S" Taste und dann geben die Seite für Startpunkt-Einstellung ein.</p>   |
| <b>Cal save</b>   |                      |  |   |          |  |
| <b>Y</b>  | <b>N</b>             |  |   |          |  |
| <table border="1"> <tr> <td colspan="2" style="text-align: center;"><b>GPS set start</b></td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;"><b>Y</b></td> <td style="text-align: center;"><b>N</b></td> </tr> </table> | <b>GPS set start</b> |  | <b>Y</b>  | <b>N</b> | <p>Der Startpunkt ist sehr wichtig. Sie können den Joystick betätigen und das Boot vor Ihnen oder zum Ufer bringen, dann die "Y" wählen und die „S“ Taste drücken.</p> |
| <b>GPS set start</b>  |                      |  |   |          |  |
| <b>Y</b>  | <b>N</b>             |  |   |          |  |

Es sollte beachtet werden, dass es 1-3 Minuten dauert, bis der Empfänger des Boots den Kontakt mit dem Satellitensystem herstellt. Wenn die Zeit zu kurz ist, ist die Verbindung mit dem GPS noch nicht hergestellt. Nach der Auswahl von "Y" erscheint kein "\*" auf dem Bildschirm. Also auf dem Bildschirm "\*" angezeigt wird, müssen Sie 1-3 Minuten warten. Dann wählen Sie „Y“, bis der Startpunkt festgelegt ist.





Die zweite und dritte Zeile sind die Anweisung für die Geographische Länge und Breite.

Die erste Ziffer auf der linken Seite zeigt das Symbol „--“ an, erläutert, dass das Navigationsmodul nicht funktioniert. Es gibt drei Möglichkeiten:

- ① Das Futterboot ist noch nicht eingeschaltet.
- ② Das Futterboot hat keinen Zugriff auf das Navigationsmodul.
- ③ Das Navigationsmodul ist beschädigt.

Nach dem Einschalten des Boots zeigt das Symbol „--“ an, erläutert, dass das Navigationsmodul arbeiten anfängt.

Bevor die Überungen vollständig mit den Navigationssatelliten festgelegt wurden, zeigen die Koordinaten für die Breite und Länge eine Reihe von „X“. Nachdem der Kontakt zwischen Boot und Satellite vollständig hergestellt ist, sind die numerische Werte auf die Länge und Breiten die aktuelle Satellitenpositionierung Koordinaten des Boots.

Wenn der Startpunkt eingestellt ist, wird am unteren Bildschirmrand „ \*



“ angezeigt. Dies ist die relative Position des Startpunkt auf dem Bildschirm.  
**Parameterwert:** Auf der Normalbetriebsseite (Sehen das Bild vom letzten Buchseite) drücken Sie bitte die „S“ Taste. Der Bildschirm ruft die Parametereinstellungsseite auf, die wie folgt lautet:

|   |               |      |   |
|---|---------------|------|---|
| <table border="1"> <tr><td>Sensitivity</td></tr> <tr><td>50</td></tr> </table>    | Sensitivity   | 50   | Die Sonarempfindlichkeit/Sensitivity kann zwischen 01 und 99 eingestellt werden. Es ist nicht richtig, je höher die Empfindlichkeit, desto besser ist die Empfindlichkeit. Das Interferenzsignal wird verstärkt und die ungültigen Daten werden angezeigt. Die werkseitige Standardeinstellung ist „50“, was für Wassertiefen unter 10 Metern geeignet ist. |
| Sensitivity   |               |      |   |
| 50  |               |      |   |
| <table border="1"> <tr><td>Serial Number</td></tr> <tr><td>000</td></tr> </table> | Serial Number | 000  | Die Seriennummer/Serial Number ist die Nummer der Fernbedienung. Die Fernbedienungen mit unterschiedlichen Seriennummern können am selben Standort ohne gegenseitige Beeinflussung verwendet werden und 000-250 Seriennummern einstellen.   |
| Serial Number   |               |      |   |
| 000   |               |      |   |
| <table border="1"> <tr><td>Temp. Unit</td></tr> <tr><td>°C</td></tr> </table>     | Temp. Unit    | °C   | Temperatureinheit/Temp. Unit kann Celsius oder Fahrenheit wählen.   |
| Temp. Unit  |               |      |   |
| °C  |               |      |   |
| <table border="1"> <tr><td>Length Unit</td></tr> <tr><td>m</td></tr> </table>     | Length Unit   | m    | Längeneinheit/Length Unit kann Meter oder Zoll wählen.  |
| Length Unit   |               |      |   |
| m   |               |      |   |
| <table border="1"> <tr><td>Beep</td></tr> <tr><td>ON</td></tr> </table>           | Beep          | ON   | Diese Option/Beep ist der Tastenton, optional ein/ON oder aus/OFF.  |
| Beep  |               |      |   |
| ON  |               |      |   |
| <table border="1"> <tr><td>Backlight</td></tr> <tr><td>ON</td></tr> </table>      | Backlight     | ON   | LCD-Hintergrundbeleuchtung/Backlight, optional ein/ON oder aus/OFF.   |
| Backlight   |               |      |   |
| ON  |               |      |   |
| <table border="1"> <tr><td>Depth Range</td></tr> <tr><td>Auto</td></tr> </table>  | Depth Range   | Auto | Wenn Tiefenbereich/Depth Range m(Meter) gewählt ist, ist in „Auto“ „02“ „04“ „06“... „30“ angezeigt. Maximal ist „30“. Wenn Ft(feet/Zoll) gewählt ist, ist „06“ „13“ „19“...“98“ angezeigt. Maximal ist „98“. Die Werkseinstellung ist „Auto“.  |
| Depth Range   |               |      |   |
| Auto  |               |      |   |
| <table border="1"> <tr><td>Boat speed</td></tr> <tr><td>80%</td></tr> </table>    | Boat speed    | 80%  | Bootsgeschwindigkeitseinstellung, Werkseinstellung 80%, Einstellbereich 60-99%.   |
| Boat speed  |               |      |   |
| 80%   |               |      |   |
| <table border="1"> <tr><td>Refresh rate</td></tr> <tr><td>5</td></tr> </table>    | Refresh rate  | 5    | Aktualisieren/Refresh rate dient zum Einstellen der LCD-Bildschirmverschiebungszeit. Der Einstellbereich beträgt 0-9 Sekunden, die Werkeinstellung beträgt 5 Sekunden.  |
| Refresh rate  |               |      |   |
| 5   |               |      |   |
| <table border="1"> <tr><td>COMP Angle</td></tr> <tr><td>00</td></tr> </table>     | COMP Angle    | 00   | Kompasskalibrierung/COMP Angle unterscheidet sich von der Kompasskalibrierung beim Start. Sie wird zur Feinabstimmung des Kompasswinkels verwendet, wenn der elektronische Kompass außerhalb der Abweichung   |
| COMP Angle  |               |      |   |
| 00  |               |      |   |



|          |  |
|----------|--|
|          | liegt. Der Einstellungsbereich beträgt -30 bis +30° .  |
| Boat yaw | Diese Funktion/Boat yaw dient zum Einstellen der Gier des Boots. Wenn das Boot direct zur Seite fährt, kann es mit diesem Element eingestellt werden. Einstellbereich -50 - +50. |
| 00       |  |

### Beschreibung der Funktionstasten:



- (1) **Joystick:** Steuern das Boot fahren. Vorwärts schieben, das Boot vorwärtsfahren. Rückschieben, dass Boot zurückfahren. Nach links schieben, dass Boot nach links fahren. Nach rechts schieben, dass Boot nach rechts fahren. Legen im der Mitte, stoppt das Boot.
- (2) **A/N Taste:** Automatisch/manuell-Modus Taste. Wenn das Boot in automatisch Navigation ist, ist der Joystick ungültig. Nach dem Drücken der A/N Taste, wird die folgende Option angezeigt:

|                |   |
|----------------|---|
| Continue Guide |   |
| Y              | N |

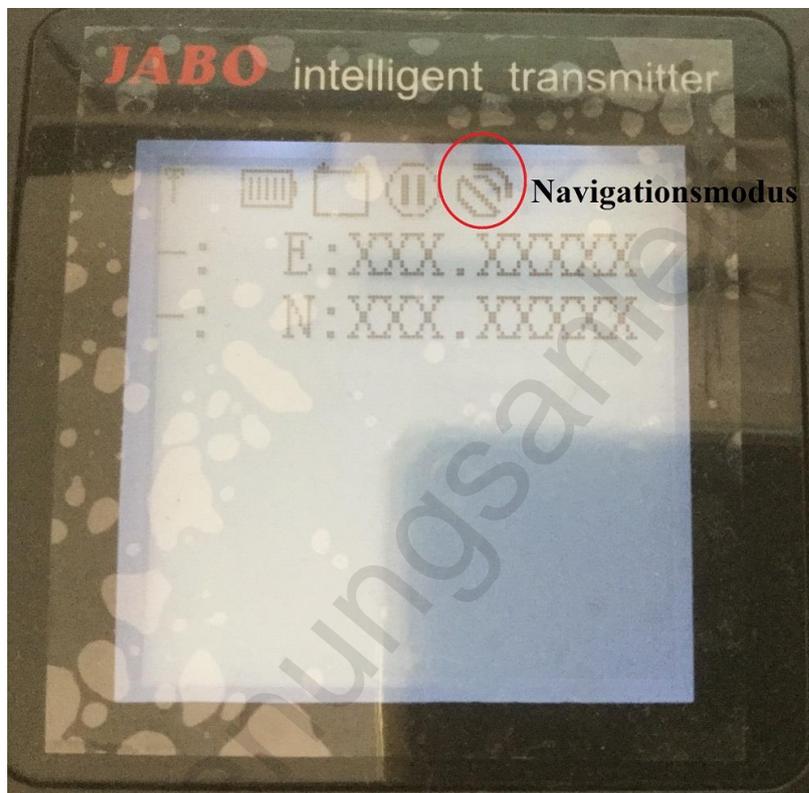


Drücken die “S” Taste, um die automatische Navigation fortzusetzen.

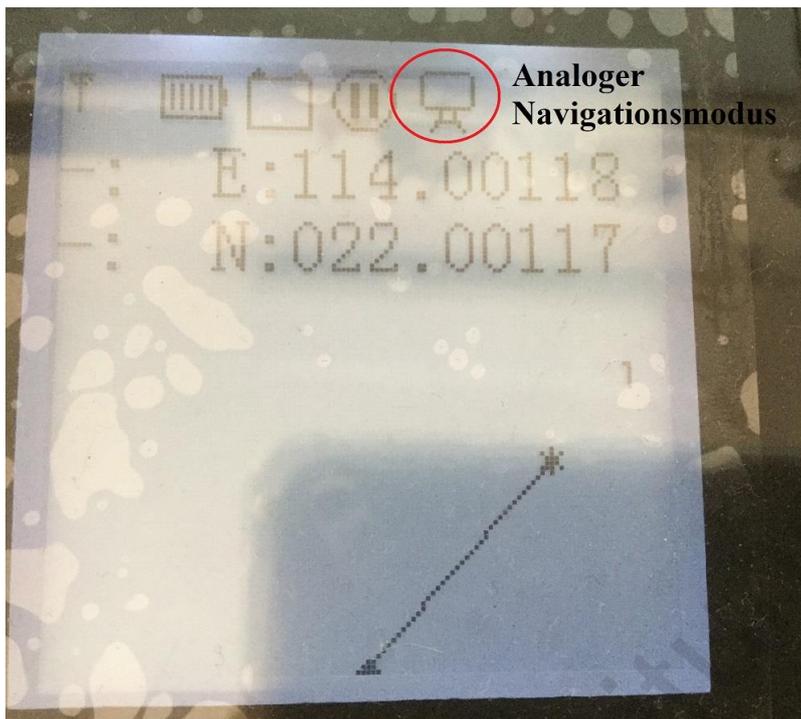
Wenn “N” auswählen und die “S” Taste drücken, verlassen die automatische Navigationsfunktion und stellen Sie die manuelle Funktion des Joysticks her.

(3) M Taste: Taste zum Umschalten des Bildschirmanzeigemodus. Die Fernbedienung verfügt 4 Anzeigemodus.

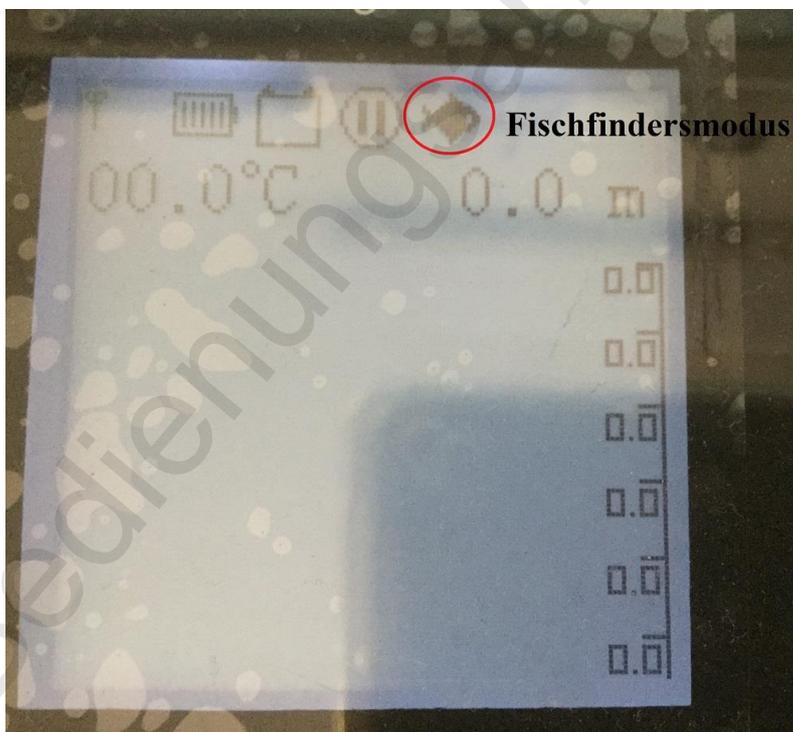
① Navigationsmodus. Die Navigationsmodus anzeigt, Bootskoordinaten, Fahrstatus, Akkuzustand, Entfernung vom Koordinatenpunkt und Startpunkt usw.



② Analoger Navigationsmodus.

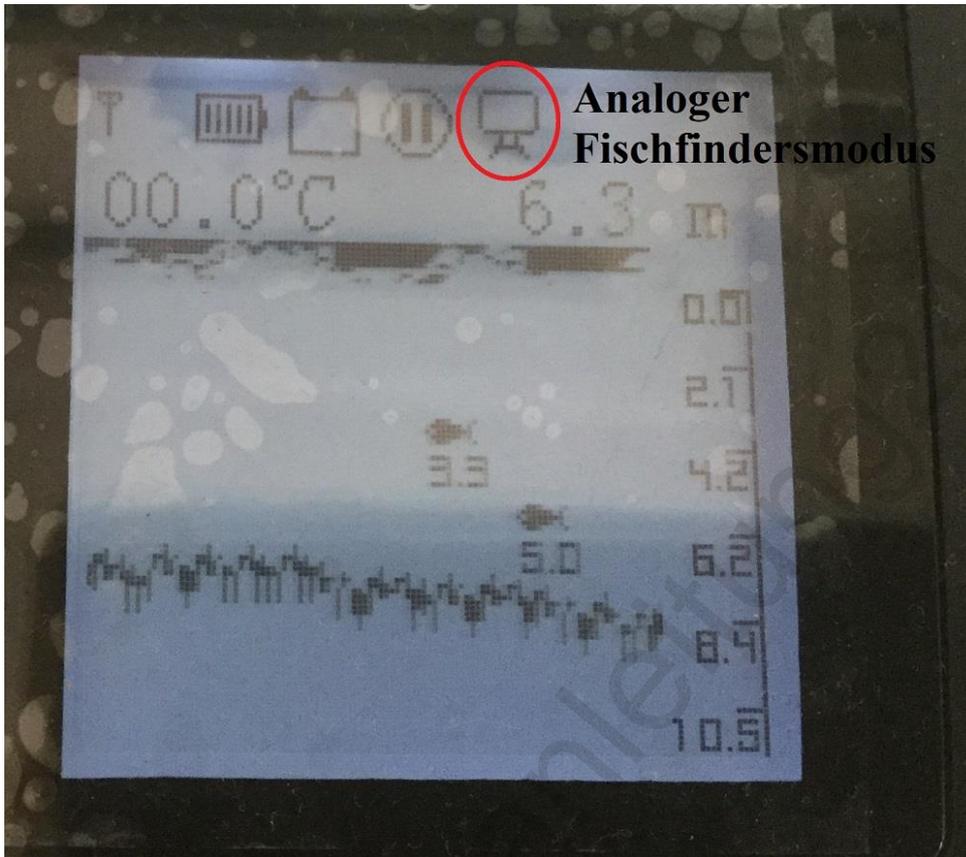


- ③ **Fischfindersmodus:** Das Fischfindersmodus anzeigt, Signalstärke, Fahrstatus, Akkuzustand von Fernbedienung und Boot, Wassertiefe, Wassertemperatur und Fisch-Symbol.



- ④ **Analoger Fischfindersmodus:** Neben der Anzeige der Signalstärke, des Fahrstatus, Akkuzustand von Fernbedienung und Boot, es zeigt auch alle Inhalte im Fischfindersmodus, inkl. Unterwassergelände, „feste Fische“ –

große Fische, „hohle Fische“ – kleine Fische, Tiefenkoordinaten, Wassertiefe, Wassertemperatur.



Beim jeden Drücken der M Taste wird ein Anzeigemodus gewechselt.

(4) N Taste: Navigationsfunktionstaste. Drücken Sie die N Taste erscheinen 4 Navigationsfunktionen.

|               |
|---------------|
| return        |
| Save Dest     |
| Guide to Dest |
| Set start     |

GPS-Navigationsanweisung:

**Return/Rückkehr:** Wählen „return“ und drücken „S“ Taste, das Boot fährt zurück. Dann stoppt, bis das Boot kommt den Startpunkt an.

**Save Dest/Speichern als Zielpunkt:** Wählen „Save Dest“ und drücken „S“ Tast, kann die Nummer 1-8 (Zielpunkt) wählen und „S“ Taste, um diesen Zielpunkt zu speichern.

|           |
|-----------|
| Save Dest |
| 1         |

**Guide to Dest/Navigieren zum Zielpunkt:** Drücken Sie bitte die „S“ Taste, um die Zielpunktauswahl einzugeben. Sie können 1-8 Nummer





auswählen und die „S“ Taste als Bestätigung drücken. Wenn die Auswahlnummer 1 ist, ist die Navigation zum Zielpunkt 1.

| Guide to Dest |
|---------------|
| 1             |

Drücken die „S“ Taste, wird die folgende Schnittstelle.  
Y zeigt an, dass das Boot nach Erreichen des Zielpunkt automatische füttert.  
N zeigt an, dass das Boot nach Erreich des Zielpunkt nicht füttert

| Feed Fish |   |
|-----------|---|
| Y         | N |

Drücken Sie die „S“ Taste, wird die folgende Schnittstelle.  
Y zeigt an, dass das Boot nach der Fütterung automatisch zum Startpunkt zurückfährt.  
N zeigt an, dass das Boot nach der Fütterung stoppt.

| return |   |
|--------|---|
| Y      | N |

Set start/festlegen als Startpunkt Einstellung.

